

Filtrage, domaine fréquentiel

GIF-4105/7105

Photographie Algorithmique

Jean-François Lalonde

Administration

Heures de disponibilité (JF):

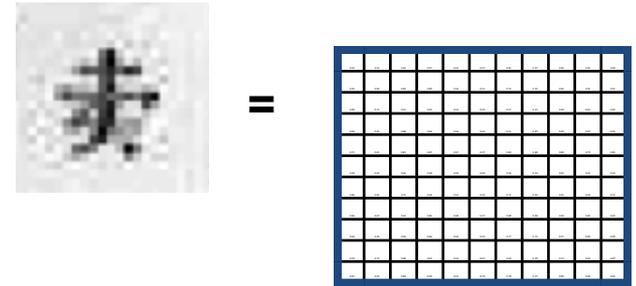
- Mercredi 15h30-16h30

- Jeudi 11h30-12h30

Date de remise du TP1: 2 février (dimanche prochain!) @ 23h55

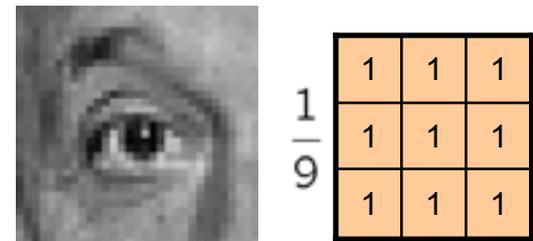
La semaine dernière...

- Une image est une matrice de nombres



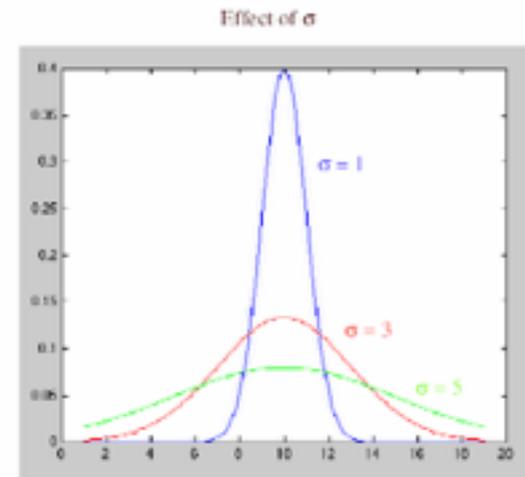
- Filtrage linéaire

- Peut adoucir, accentuer, identifier les arrêtes horizontales/verticales



- Considérations

- Que faire en bordure de l'image?
- Dimensions du filtre (en fonction de la variance)



Questions de révision

1. Un filtre 3x3 qui retourne un nombre positif si la valeur moyenne des 4-voisins est plus petite que celle du pixel central, et négatif sinon.
2. Un filtre qui calcule le gradient dans la direction horizontale:

$$\text{grad}_x(y, x) = \text{im}(y, x+1) - \text{im}(y, x) \text{ pour tout } x, y$$

Questions de révision

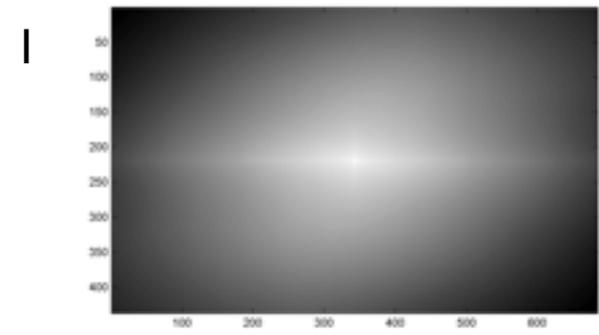
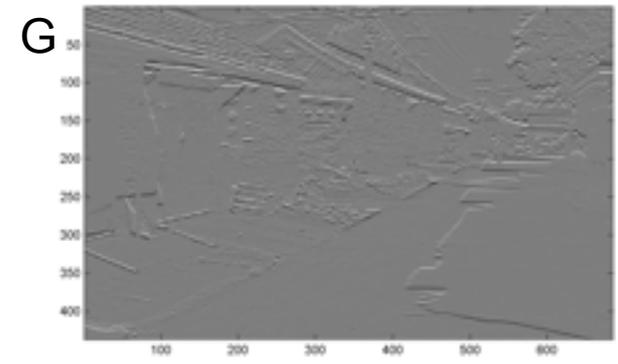
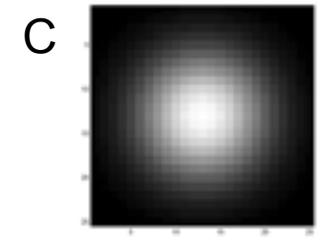
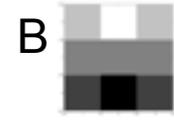
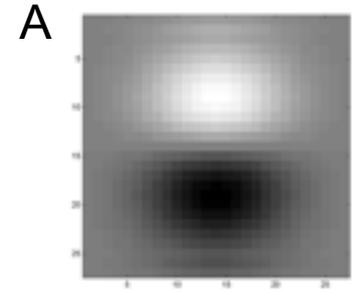
Remplir les trous:

a) $\bar{\quad} = D * B$ ← Filtrage

b) $\bar{A} = \quad * \quad$

c) $F = D * \quad$

d) $\quad = D * \bar{D}$

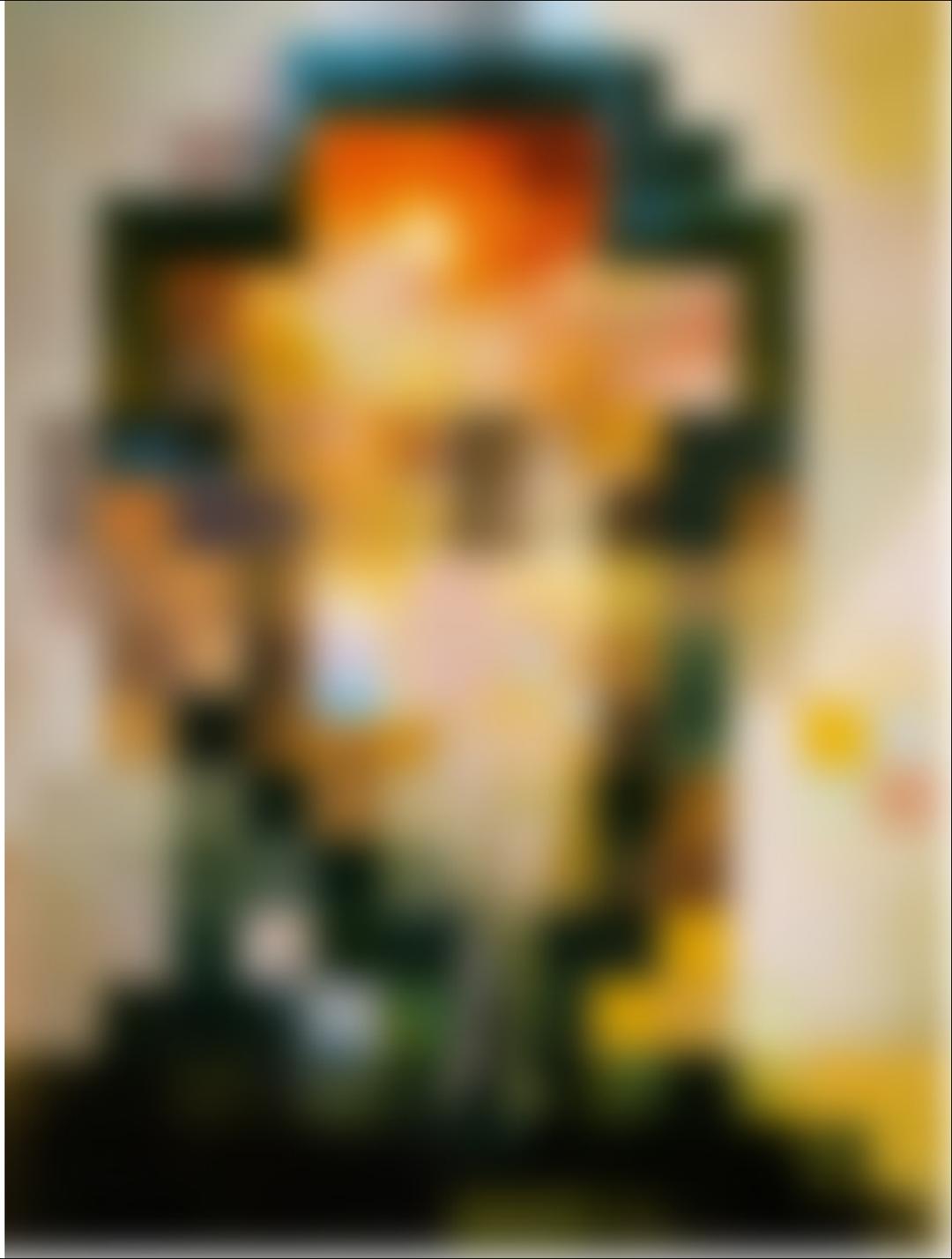
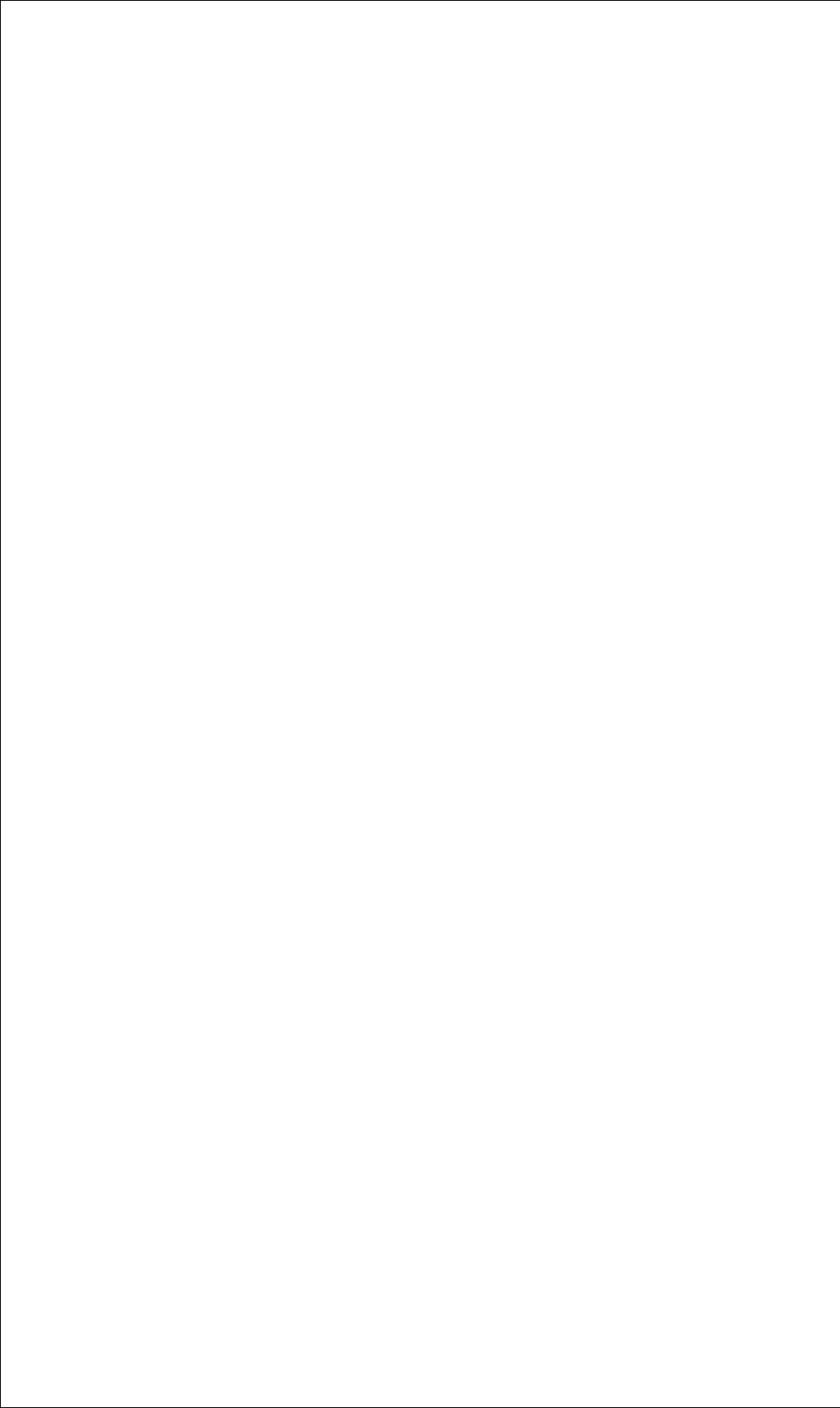


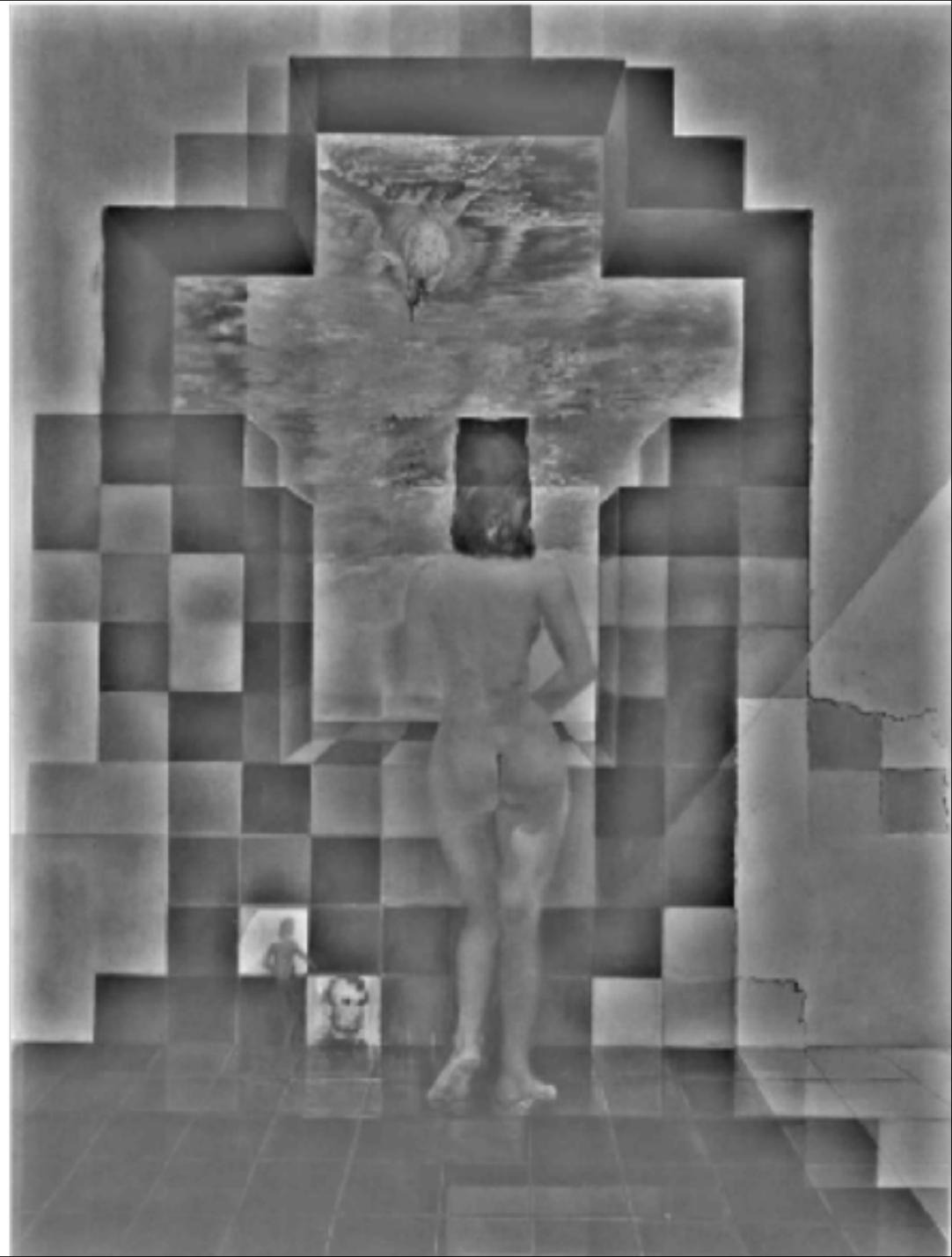
Aujourd'hui

- La transformée de Fourier et le domaine spectral
 - Autre dimension du filtrage: domaine spectral
 - Échantillonnage



Salvador Dalí
"Gala contemplant la mer Méditerranée qui à vingt mètres devient le portrait d'Abraham Lincoln", 1976

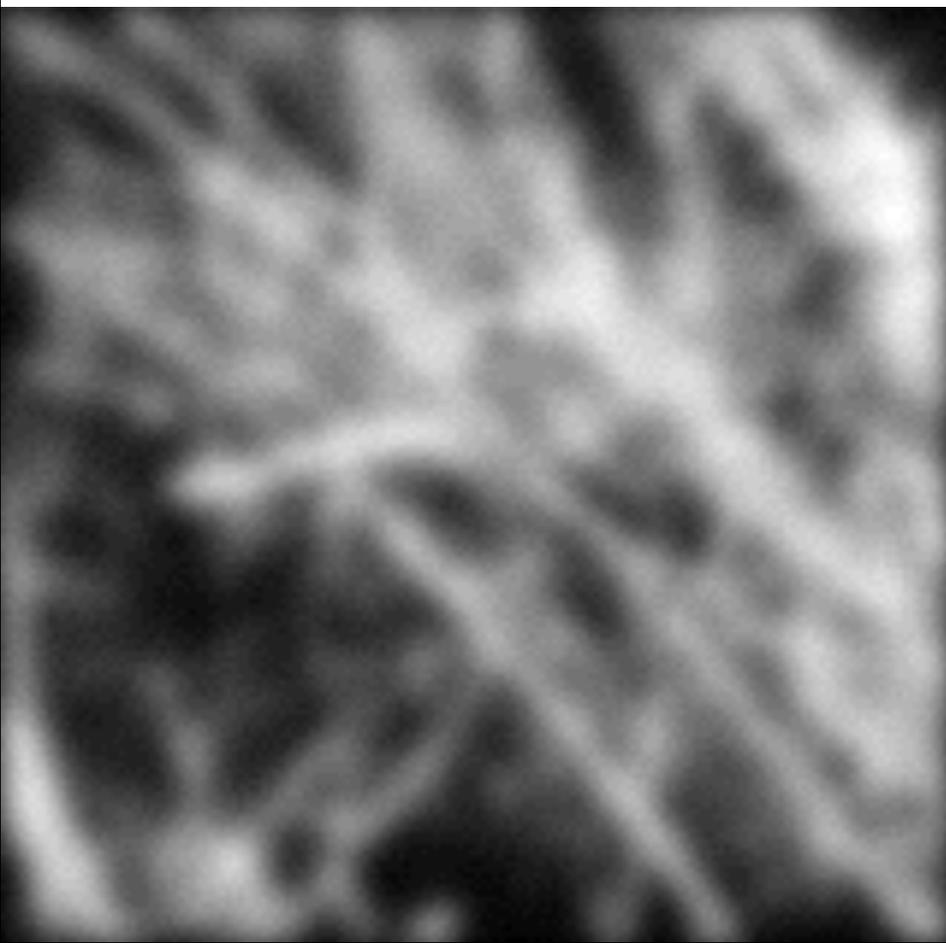




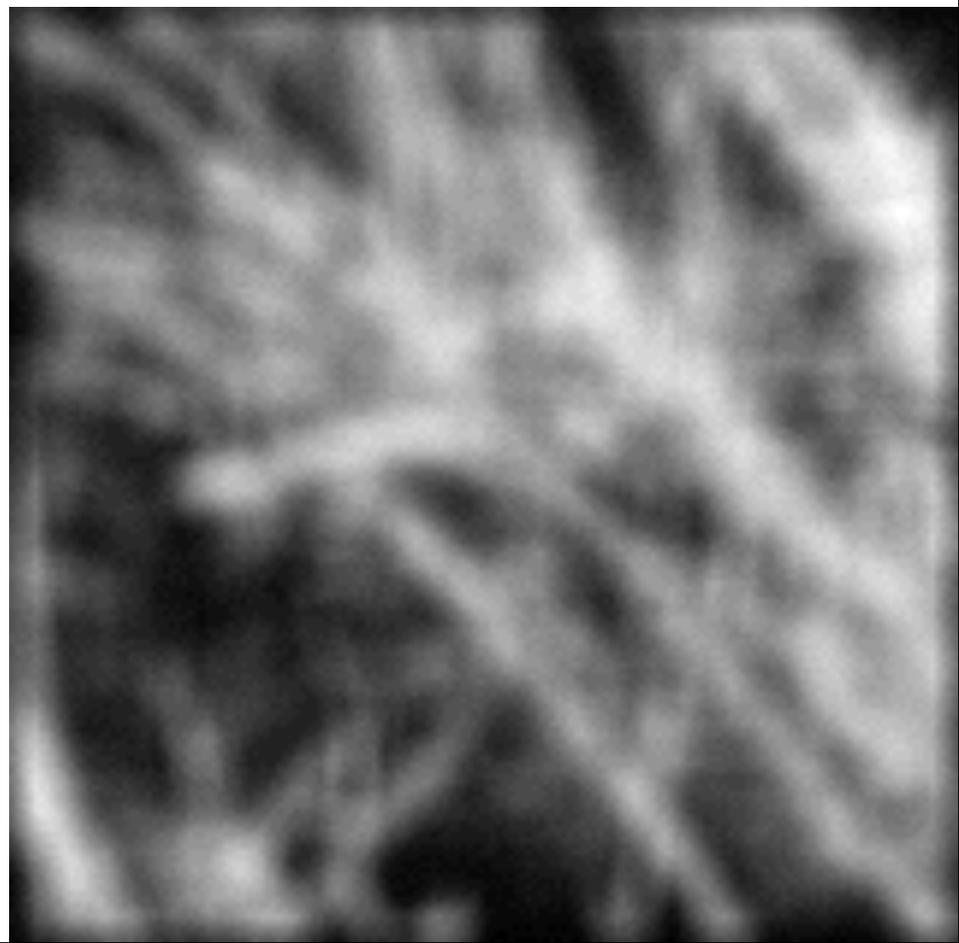
Pourquoi le filtre gaussien nous donne une image lisse, mais pas le filtre boîte?



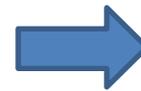
Gaussien



Boîte



Pourquoi une image à plus faible résolution est toujours compréhensible? Quelle est l'information perdue?



Jean Baptiste Joseph Fourier (1768-1830)

a eu une idée

révolutionnaire (1807):

Toute fonction peut être écrite comme une somme pondérée de sinus et cosinus de différentes fréquences

- Vous n'y croyez pas?
 - Lagrange, Laplace, Poisson et autres non plus!
 - Pas traduit en anglais jusqu'à 1878!



Une somme de sinus

Notre bloc de base:

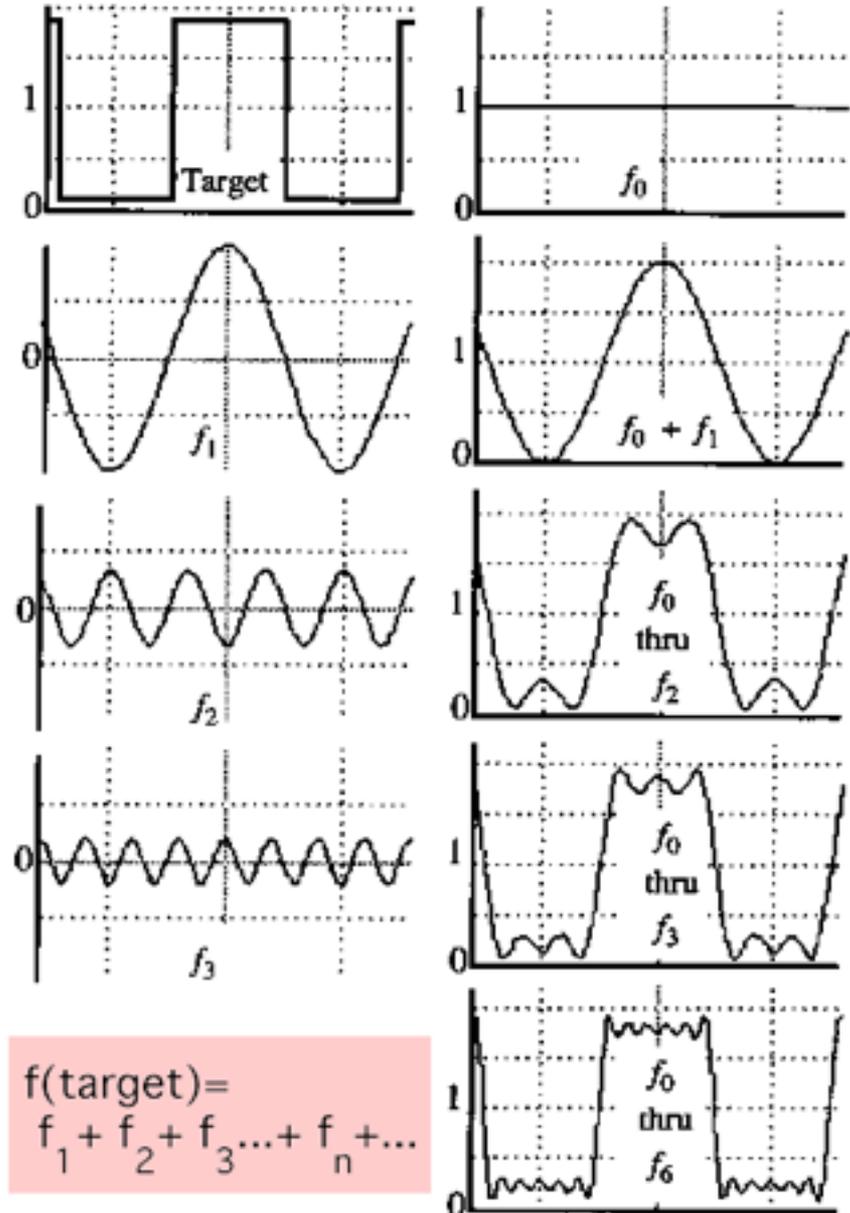
$$A \sin(\omega x + \phi)$$

Rajouter suffisamment de
“bloc” pour obtenir n’importe
quel signal $f(x)$!

Combien de degrés de
liberté?

Qu'est-ce que chacun
contrôle?

Lequel capture les variations
rapides et lentes du signal?



$$f(\text{target}) = f_1 + f_2 + f_3 + \dots + f_n + \dots$$

La transformée de Fourier

Nous voulons comprendre la fréquence ω de notre signal.
Exprimons alors le signal avec ω au lieu de x :



- capture la magnitude et la phase à chaque fréquence
 - Magnitude: “combien” de signal à chaque fréquence
 - Phase: information spatiale (indirectement)
 - Comment faire pour représenter ces deux informations? On utilise les nombres complexes

Amplitude: $A = \pm \sqrt{R(\omega)^2 + I(\omega)^2}$ Phase: $\phi = \tan^{-1} \frac{I(\omega)}{R(\omega)}$

Formule d'Euler: $e^{inx} = \cos(nx) + i \sin(nx)$

Calculer la transformée de Fourier

$$H(\omega) = \mathcal{F} \{h(x)\} = Ae^{j\phi}$$

Continue

$$H(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h(x)e^{-j\omega x} dx$$

Discrète

$$H(k) = \frac{1}{N} \sum_{x=0}^{N-1} h(x)e^{-j\frac{2\pi kx}{N}}$$

$k=-N/2..N/2$

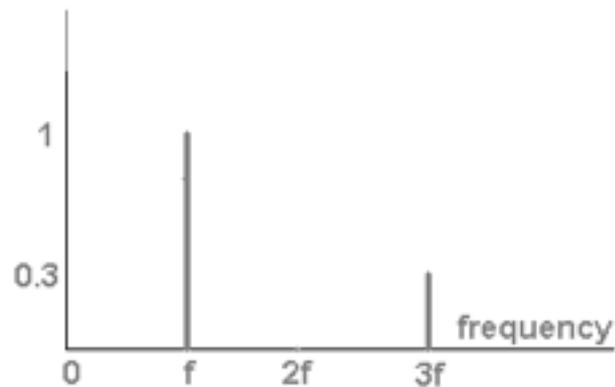
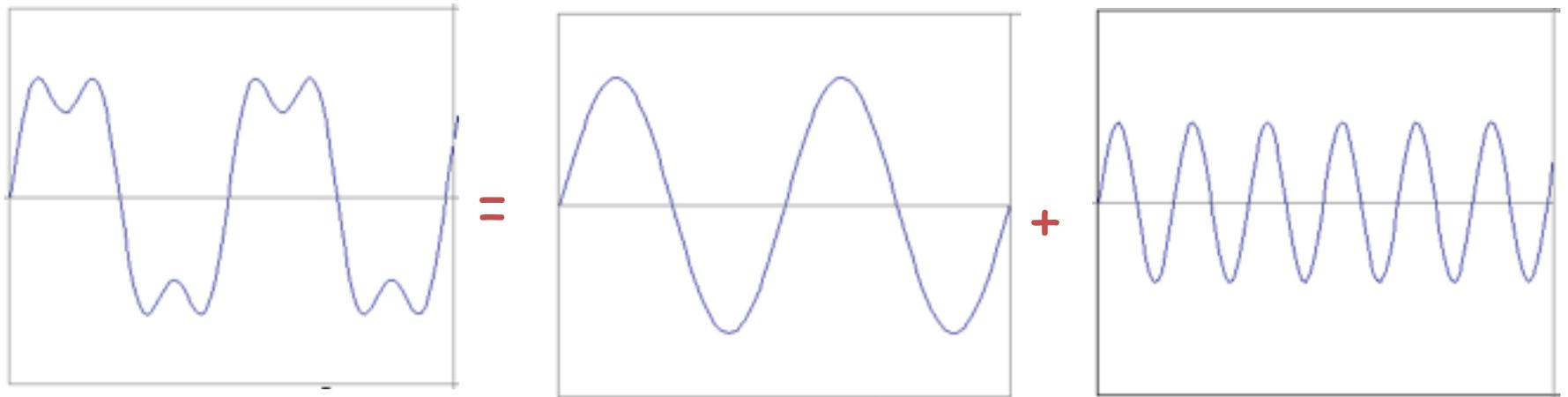


(pour s'en souvenir)

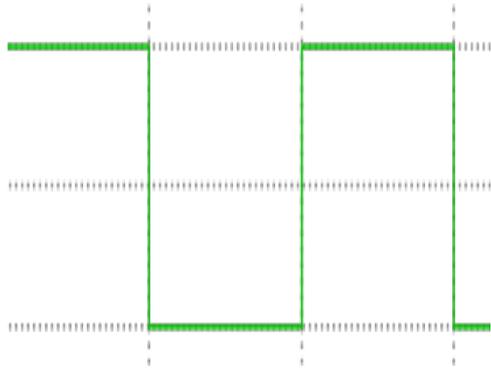
[Fast Fourier Transform](#) (FFT): $N \log N$

Spectre en fréquences

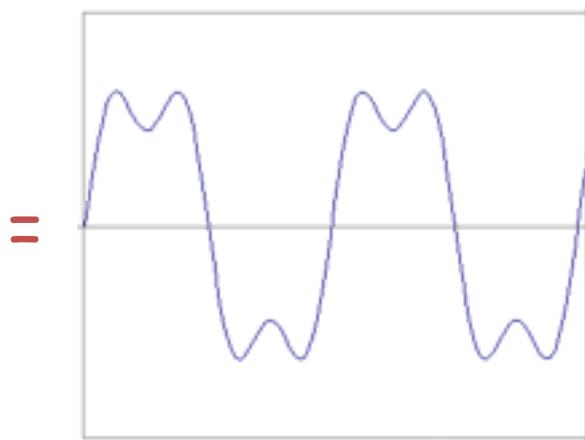
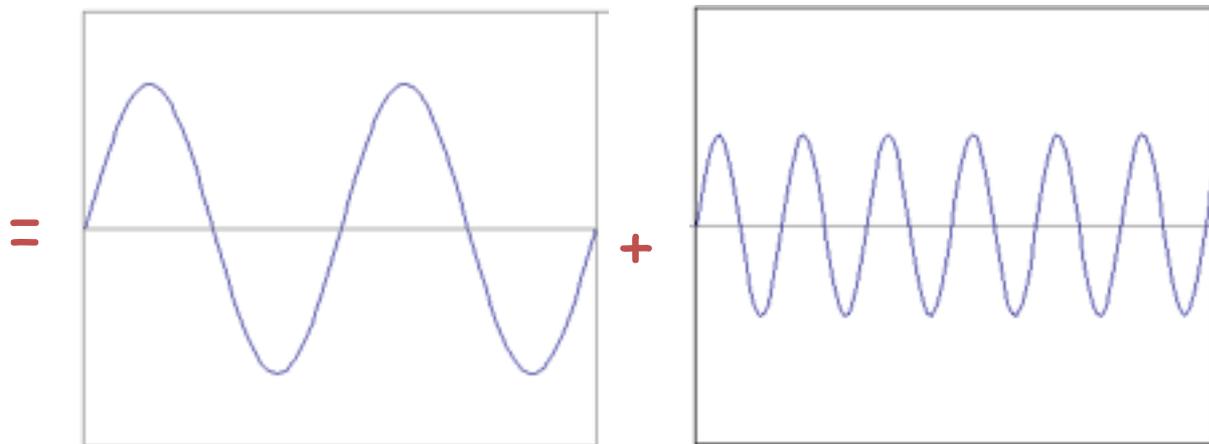
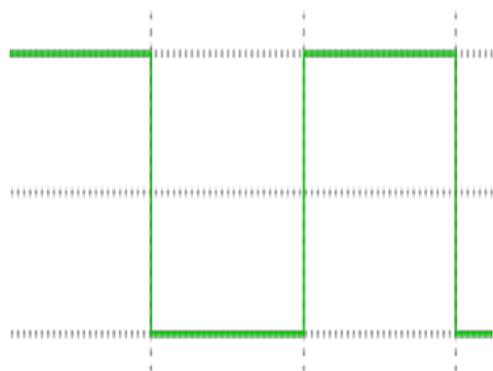
- exemple : $g(t) = \sin(2\pi f t) + (1/3)\sin(2\pi(3f) t)$



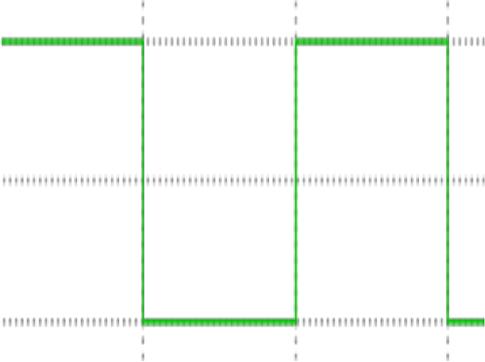
Spectre en fréquences



Spectre en fréquences



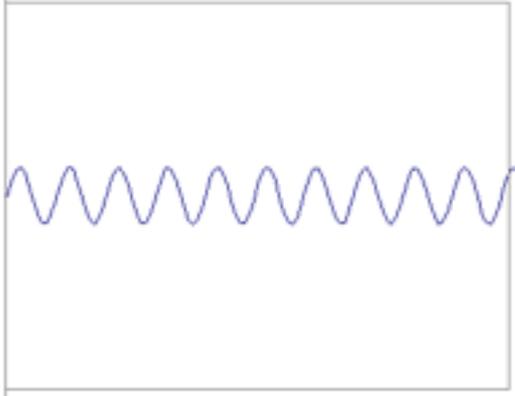
Spectre en fréquences



=



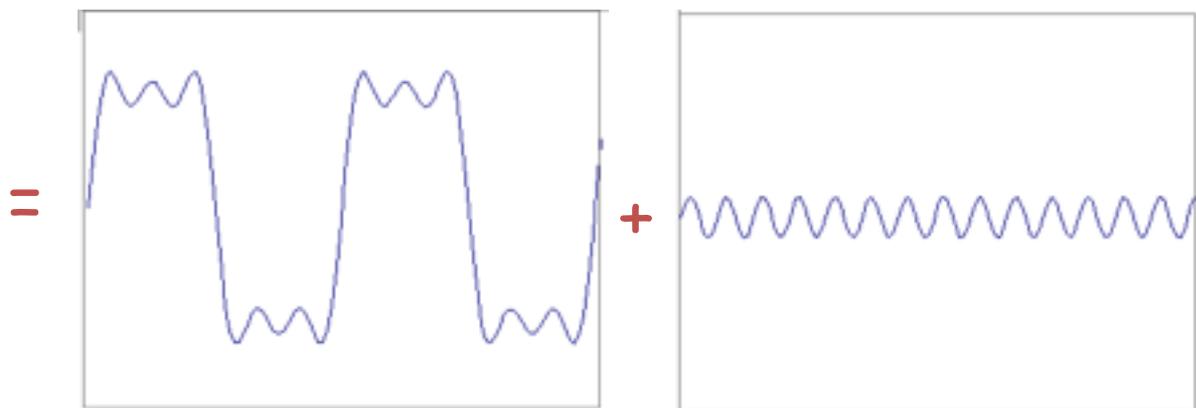
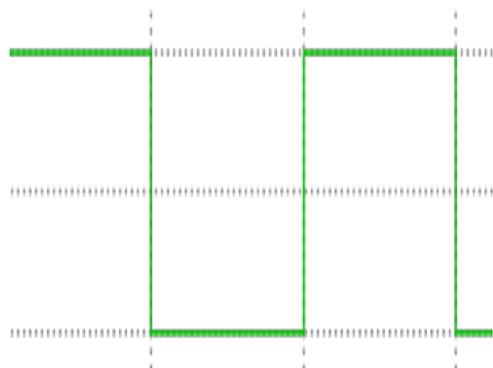
+



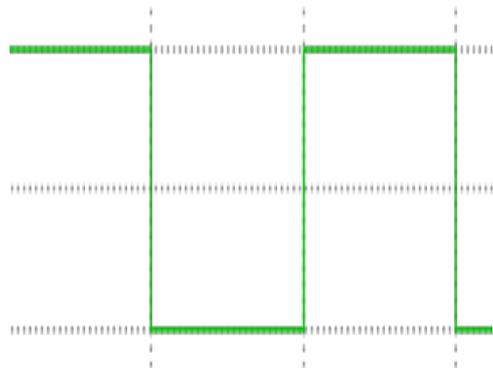
=



Spectre en fréquences



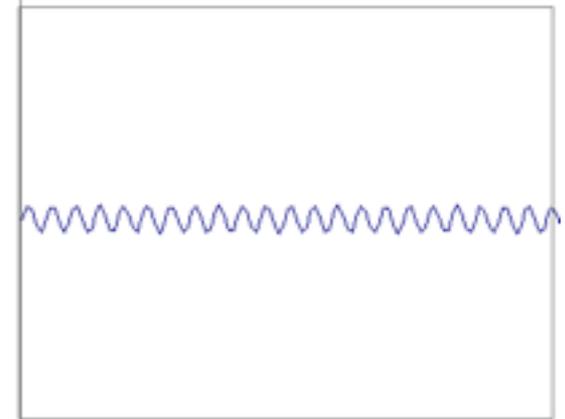
Spectre en fréquences



=



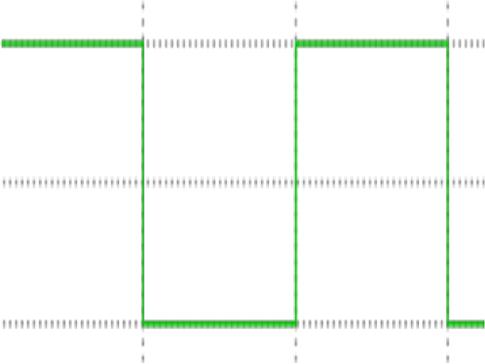
+



=



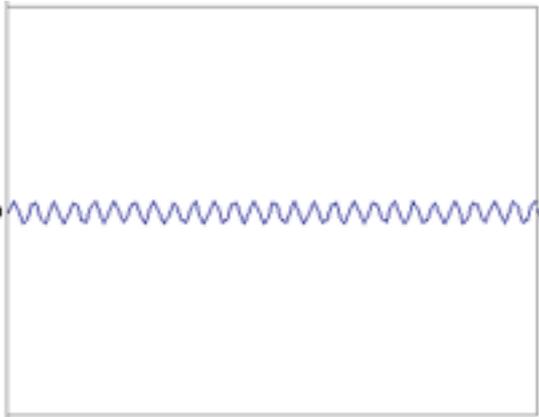
Spectre en fréquences



=



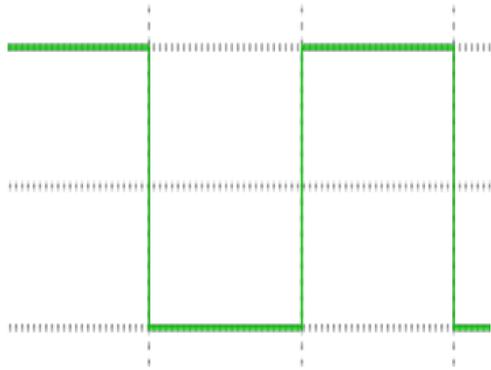
+



=

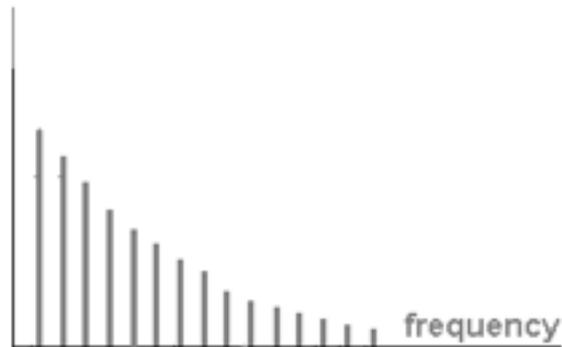


Spectre en fréquences

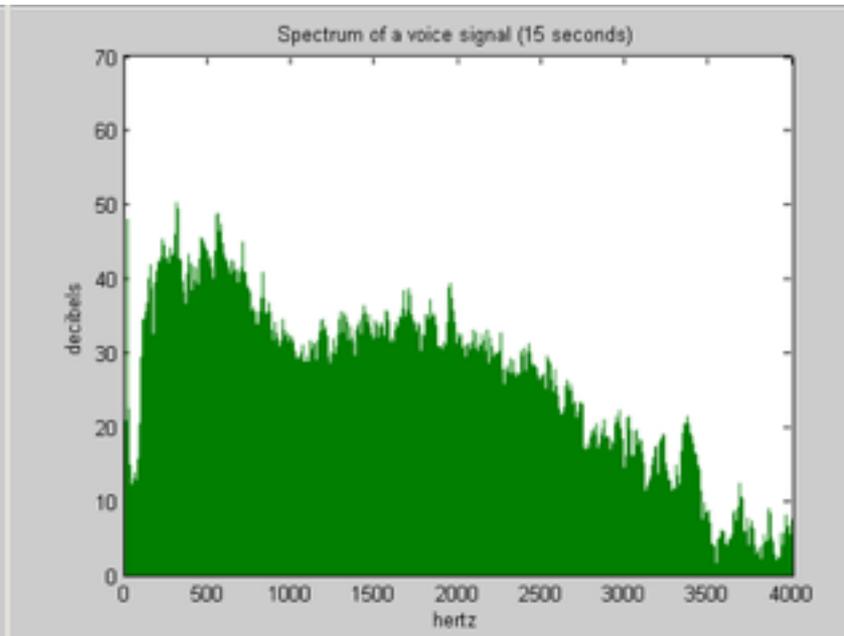
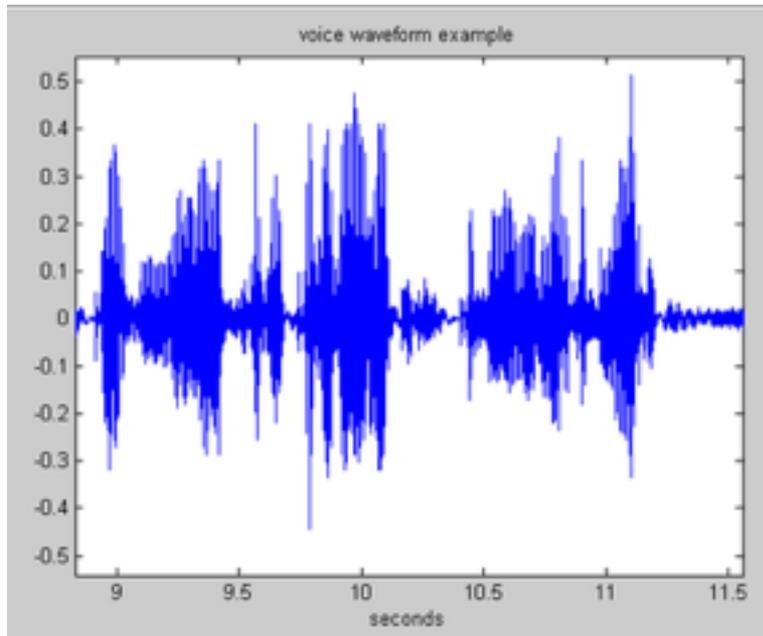


=

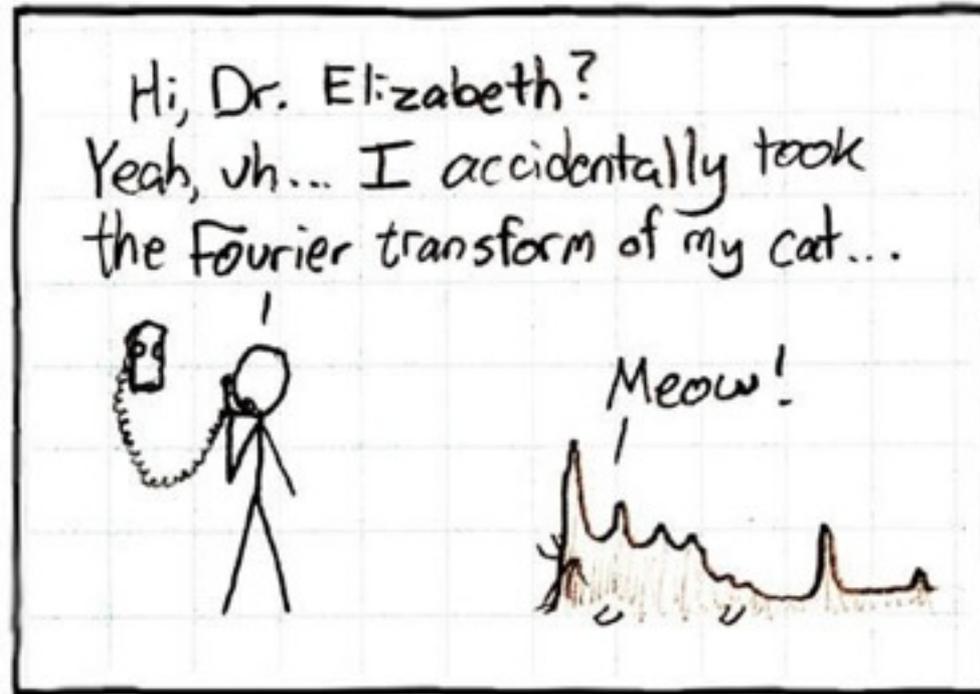
$$A \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k} \sin(2\pi kt)$$



Example: musique

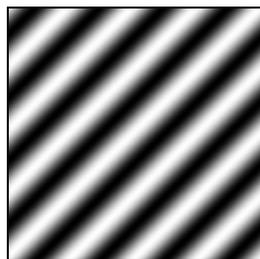
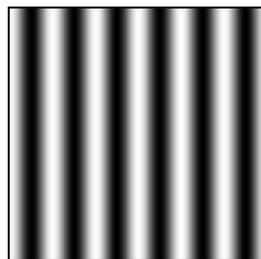
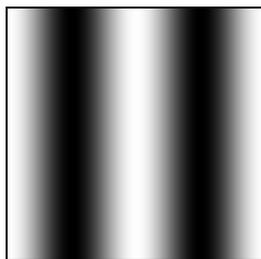


Autres signaux

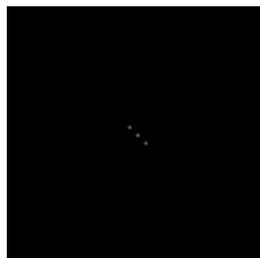
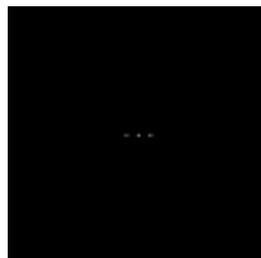
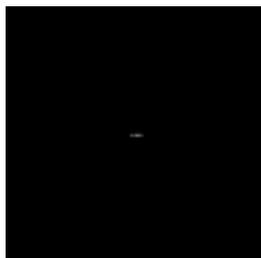


Transformée de Fourier dans les images

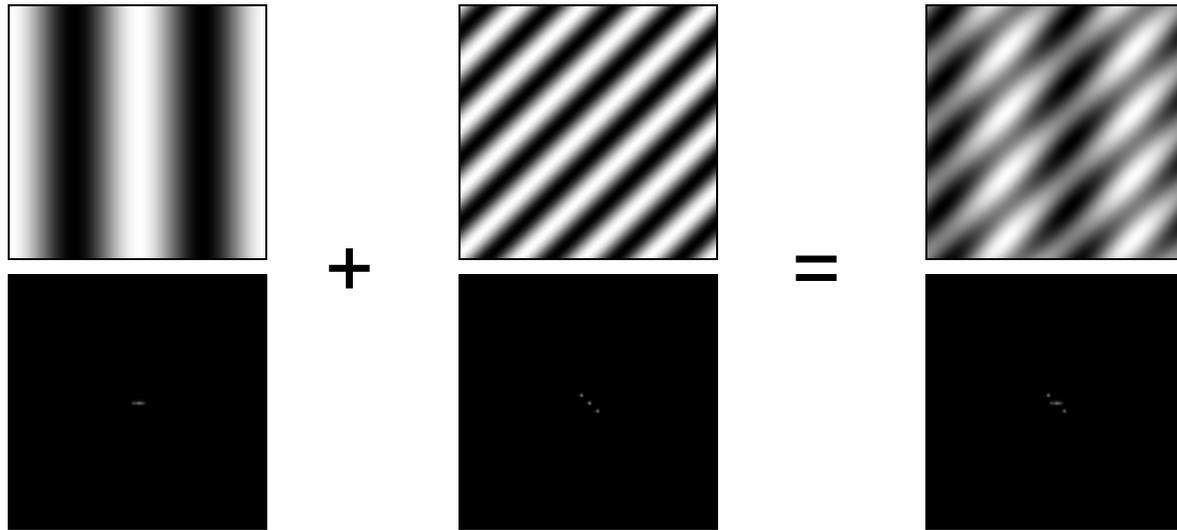
Image

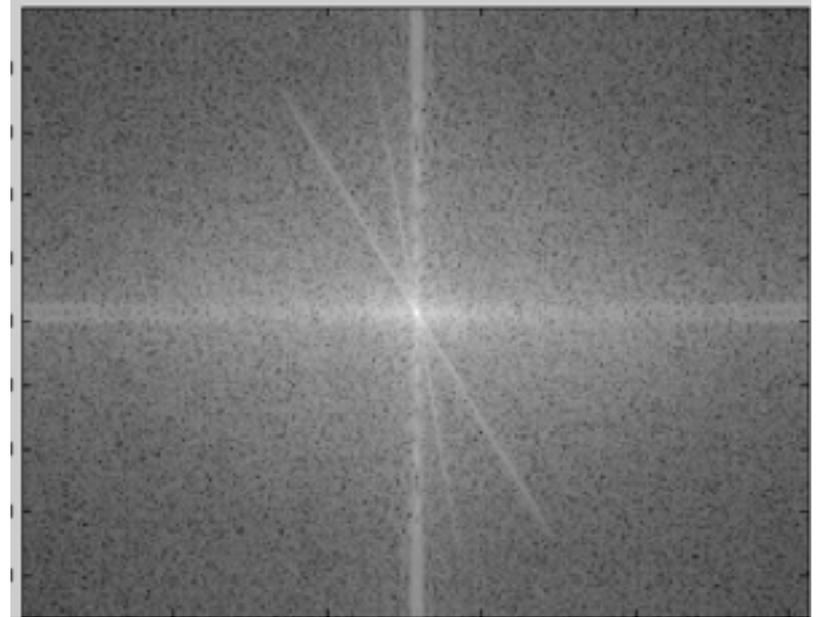


Transformée de
Fourier

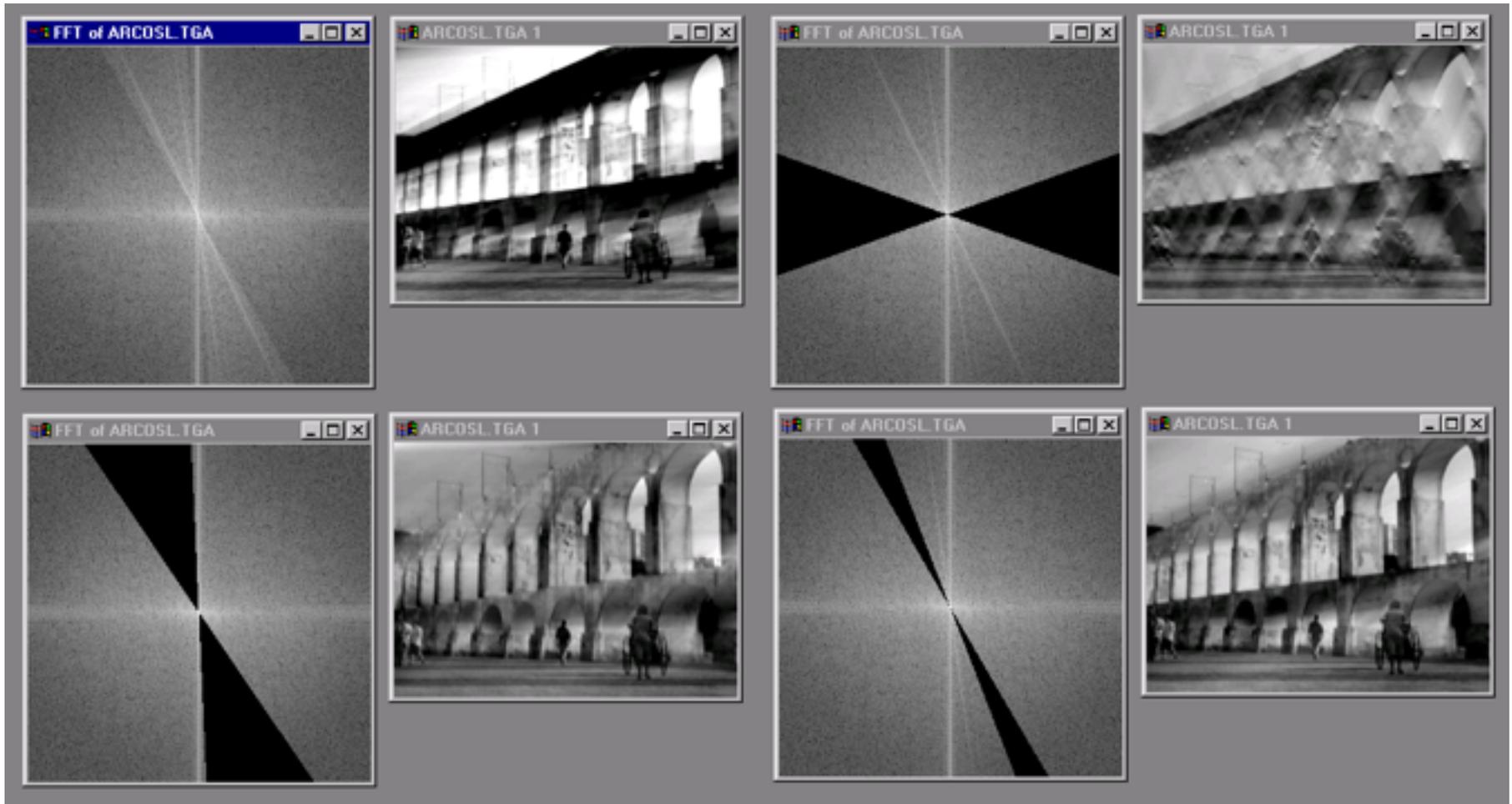


On peut composer les images

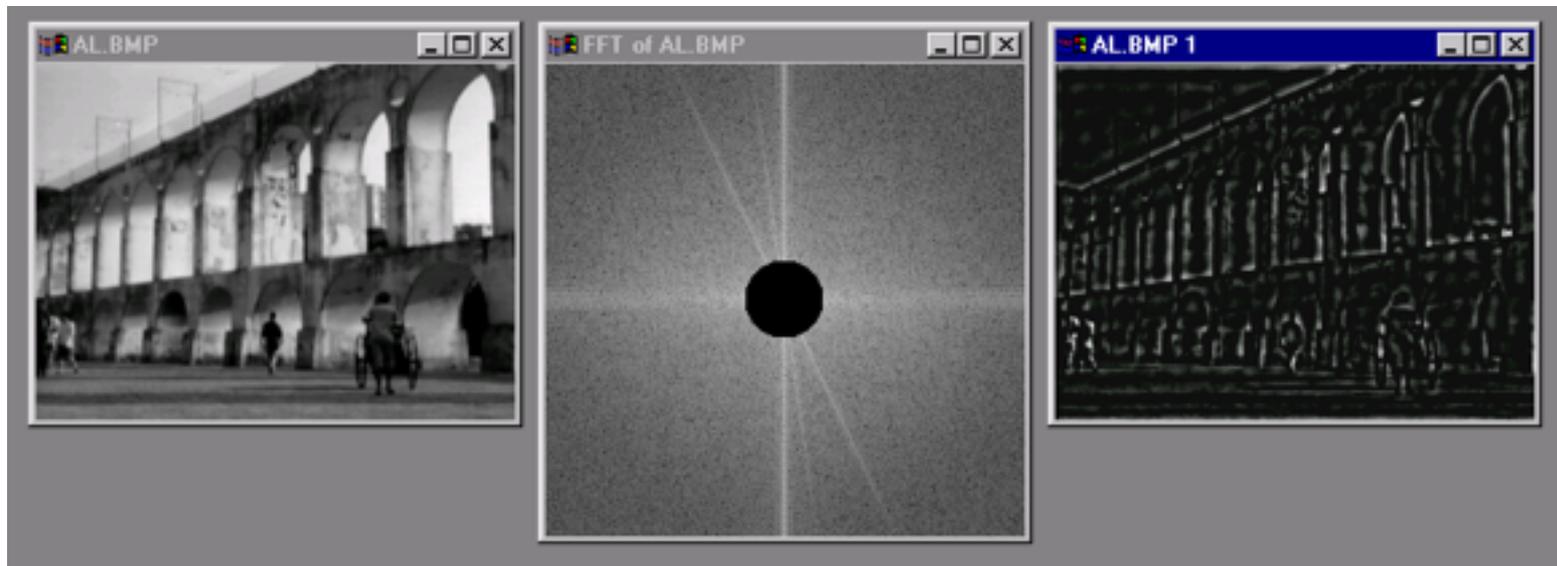
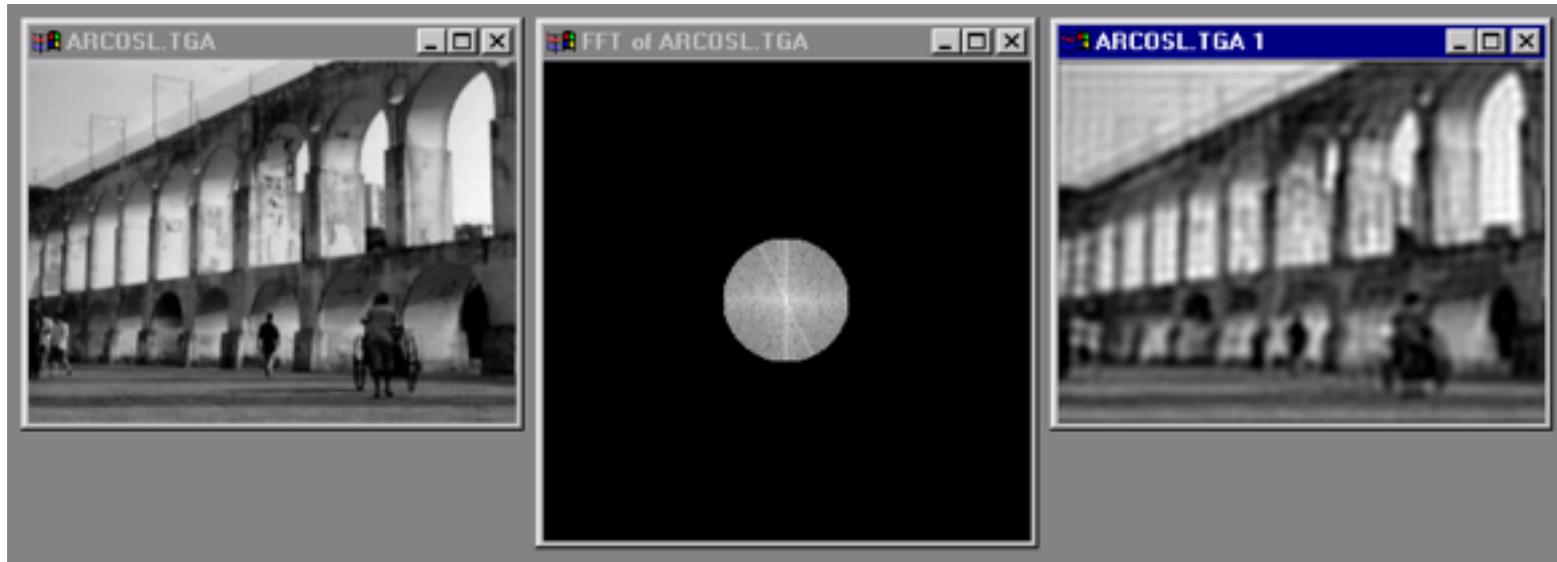




Modifications au spectre



Filtrage passe-bas et passe-haut



Le théorème de la convolution

- La transformée de Fourier d'une convolution de deux fonctions est le produit de leur transformée de Fourier

$$F[g * h] = F[g]F[h]$$

- La transformée de Fourier inverse d'un produit de deux transformées de Fourier est la convolution des deux transformées de Fourier inverse

$$F^{-1}[gh] = F^{-1}[g] * F^{-1}[h]$$

- La **convolution** dans le domaine spatial est équivalent à la **multiplication** dans le domaine spectral

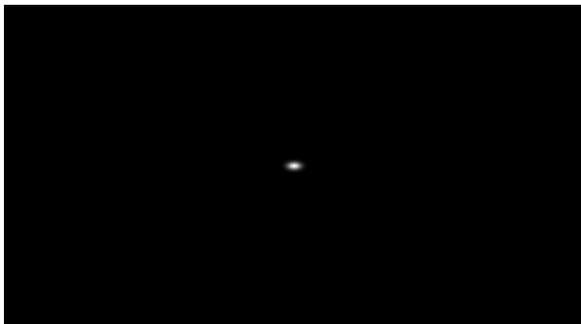
Théorème de la convolution

$f(x,y)$



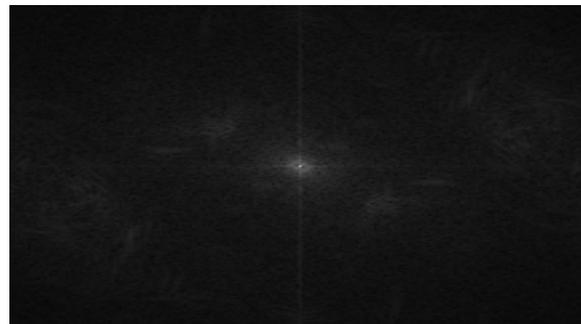
*

$h(x,y)$



⇓

$g(x,y)$



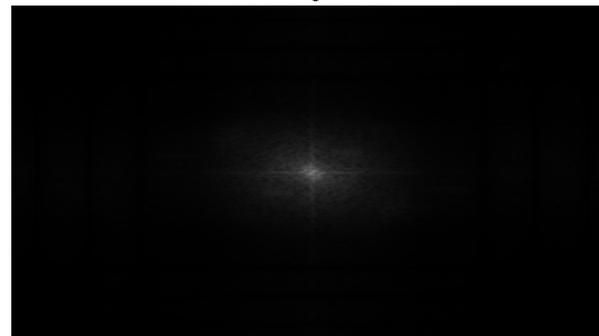
×

$|F(s_x, s_y)|$



$|H(s_x, s_y)|$

⇓

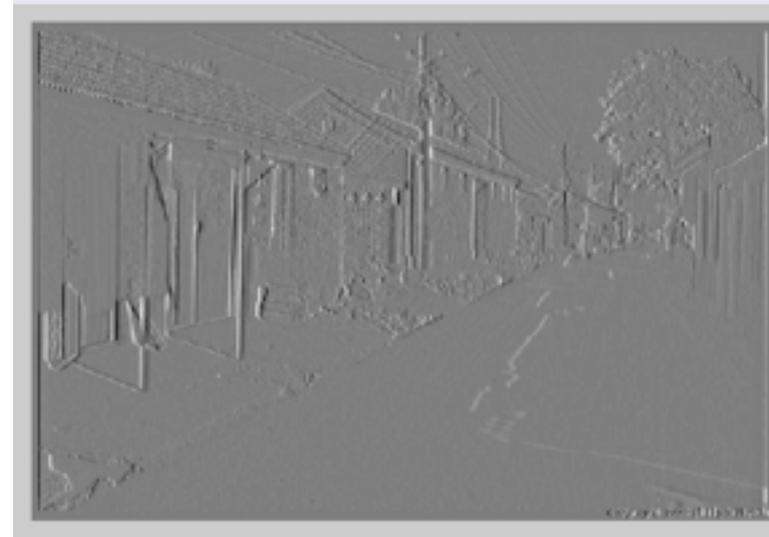


$|G(s_x, s_y)|$

Filterage spatial

1	0	-1
2	0	-2
1	0	-1

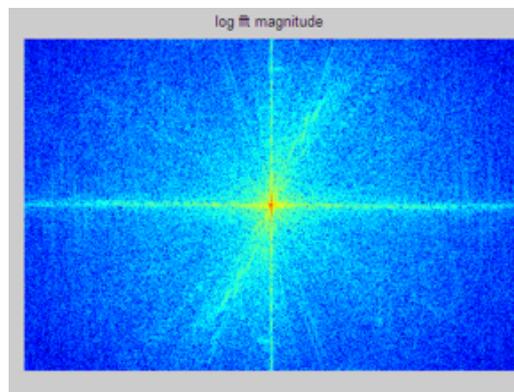
intensity image



Filtrage spectral

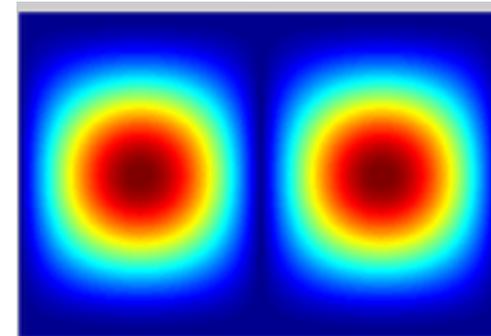


FFT

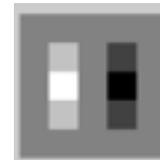


\times

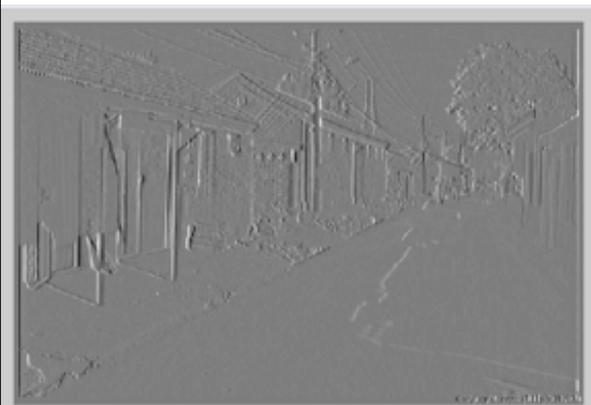
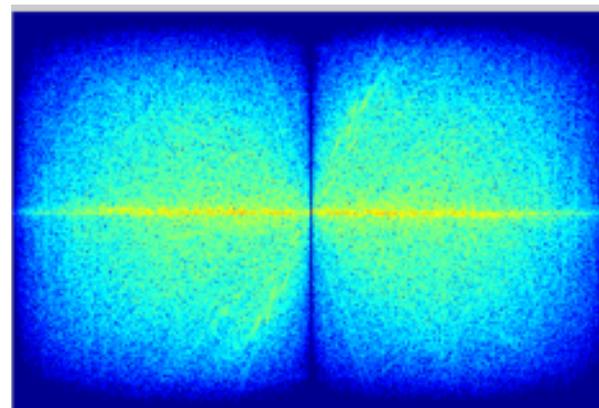
$=$



FFT



FFT inverse

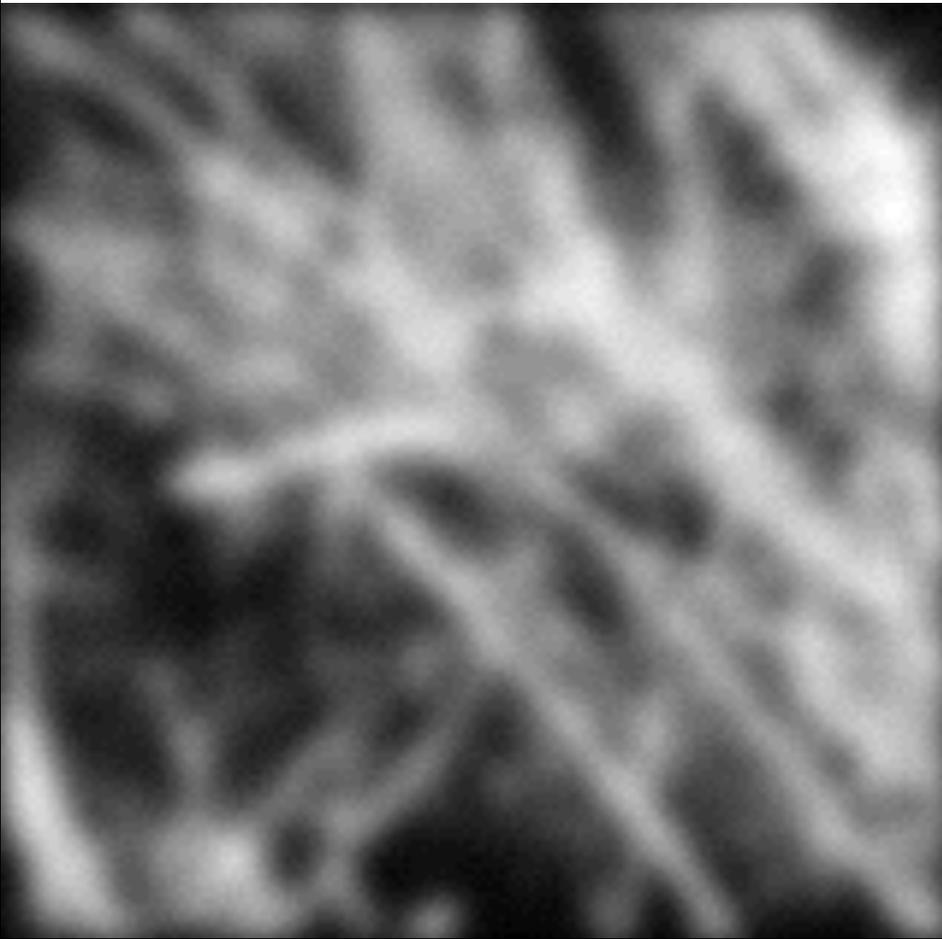


DÉMONSTRATION

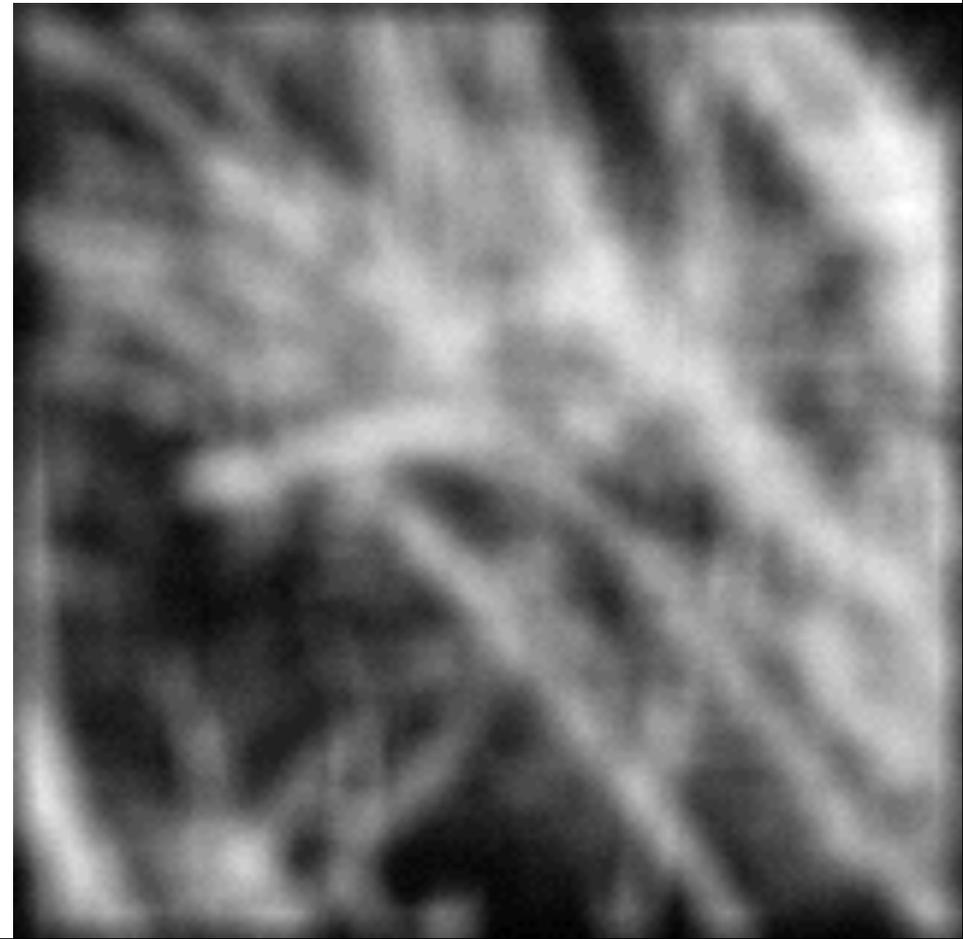
Pourquoi le filtre gaussien nous donne une image lisse, mais pas le filtre boîte?



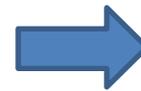
Gaussien



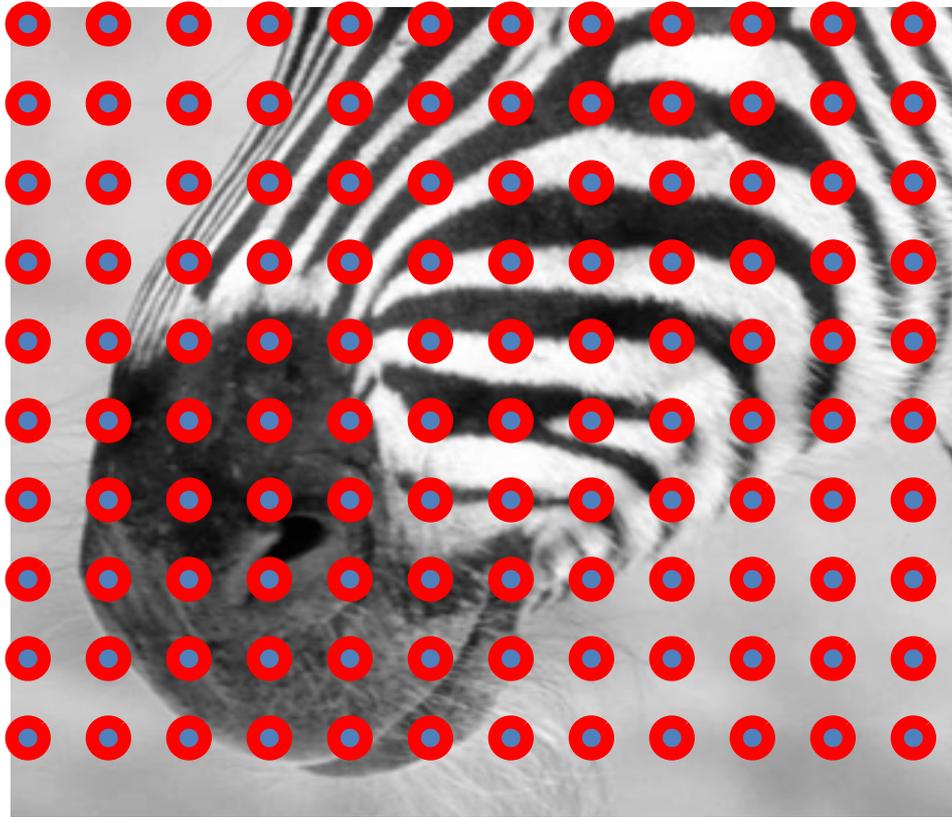
Boîte



Pourquoi une image à plus faible résolution est toujours compréhensible? Quelle est l'information perdue?



Échantillonnage par un facteur 2



Bonne idée?

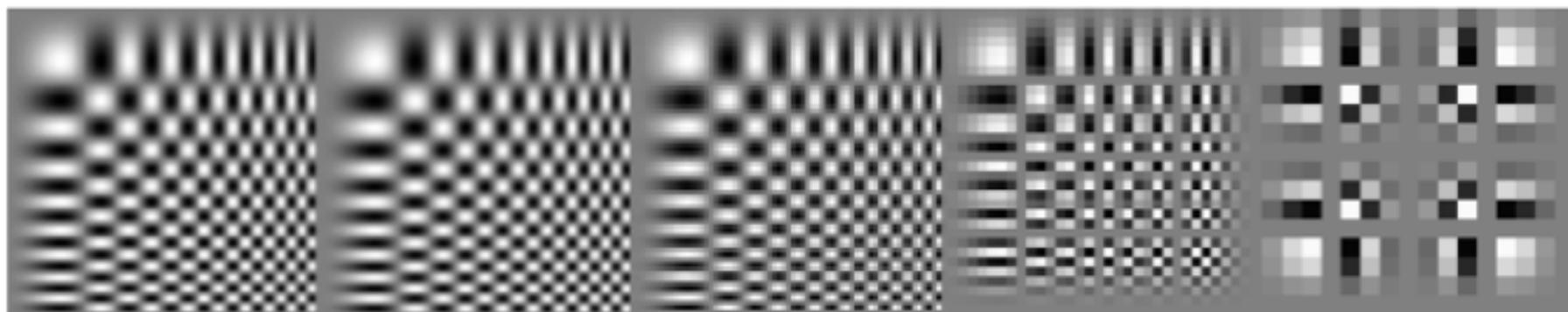
256x256

128x128

64x64

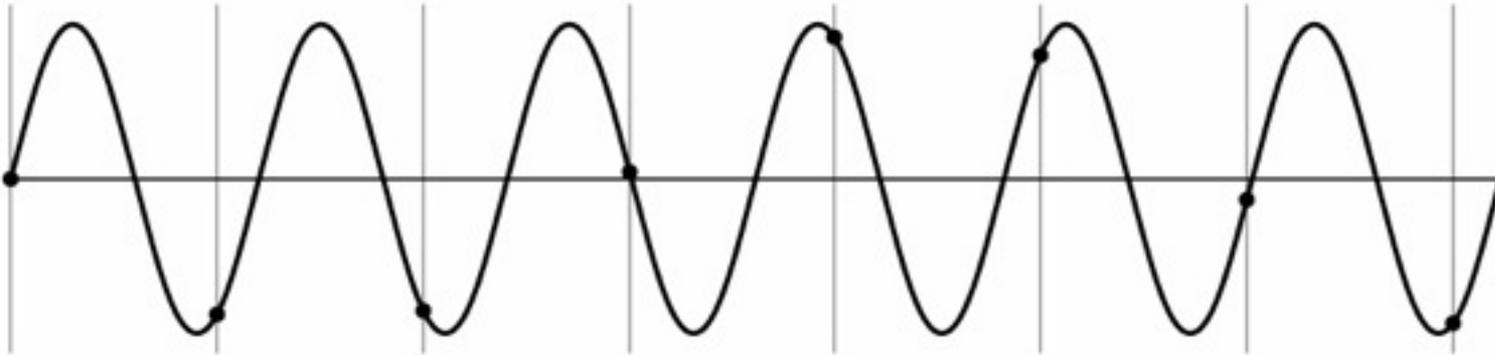
32x32

16x16



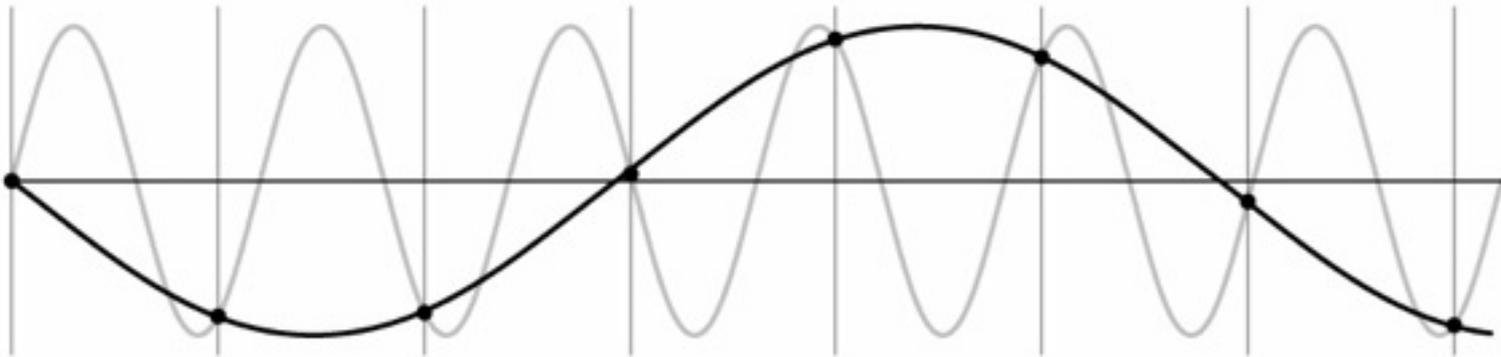
Recouvrement spectral

- 1D (sinus):



Recouvrement spectral

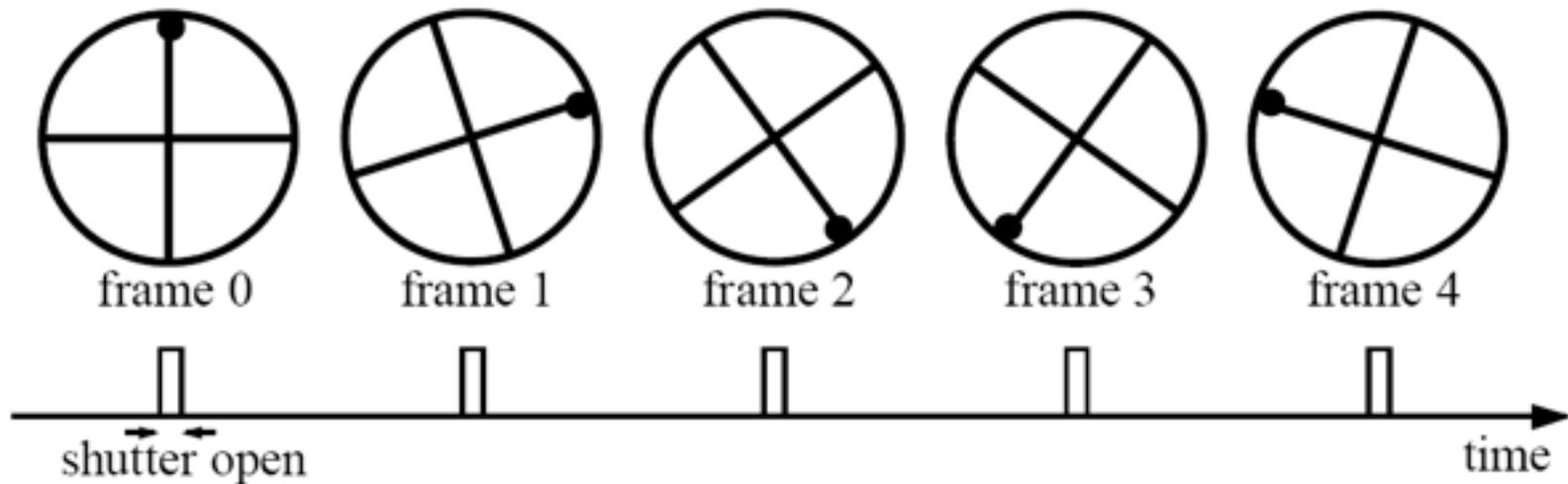
- 1D (sinus)



Recouvrement spectral

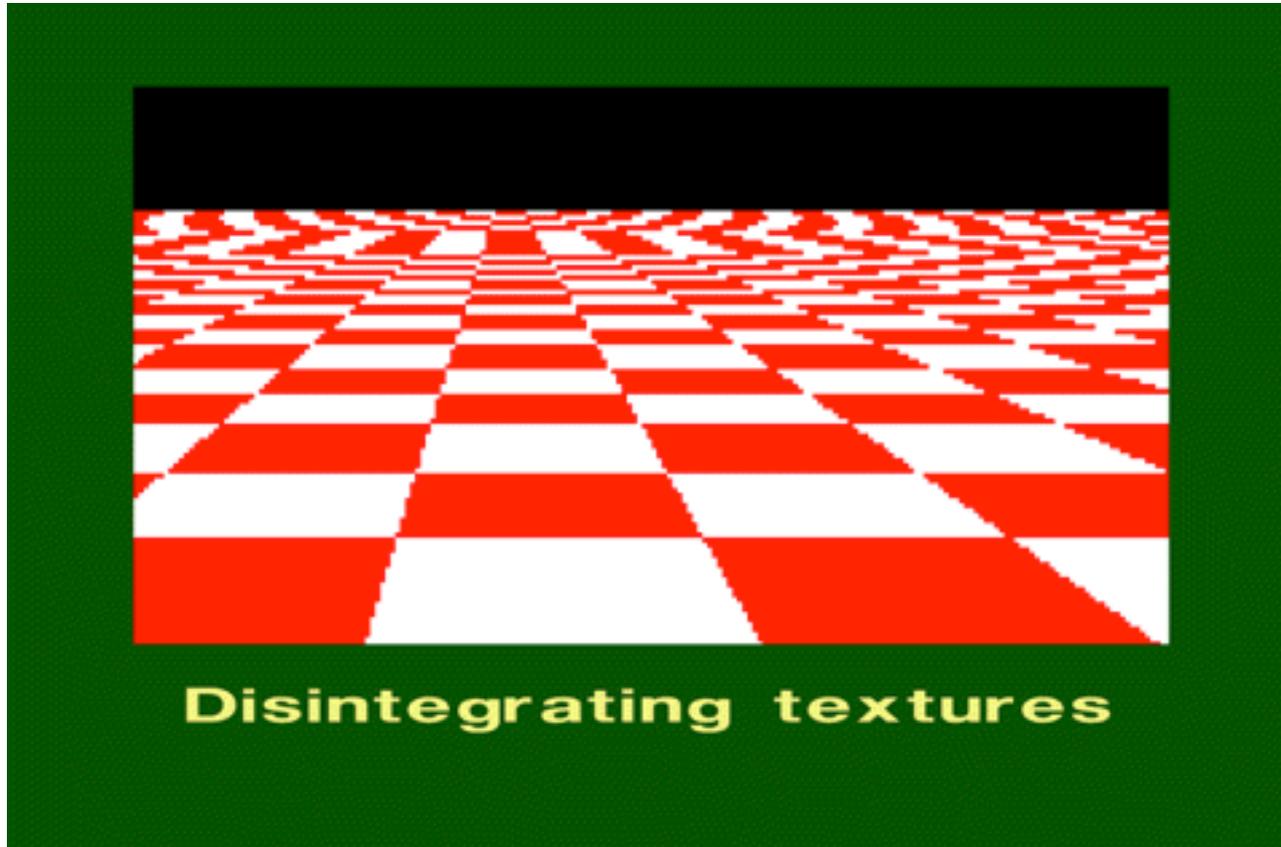
- L'échantillonnage peut être dangereux!
- Erreurs typiques:
 - “Roues tournant à l'envers”
 - “Jeu d'échec disparaissant à distance”
 - “Texture des vêtements à la télé”

Recouvrement spectral dans les vidéos



<http://www.youtube.com/watch?v=Y1yHMy0-4TM>

Recouvrement spectral en infographie



À la télé....

<http://www.youtube.com/watch?v=jXEgnRWRJfg>

Recouvrement spectral

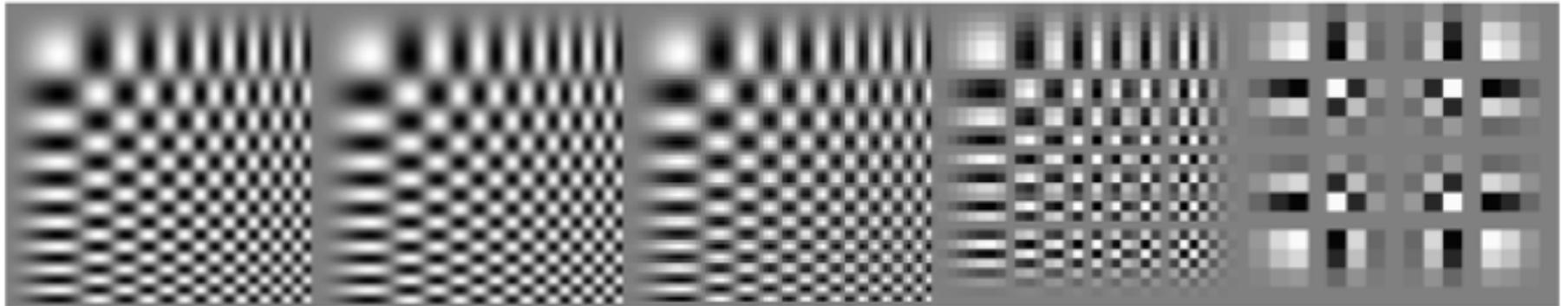
256x256

128x128

64x64

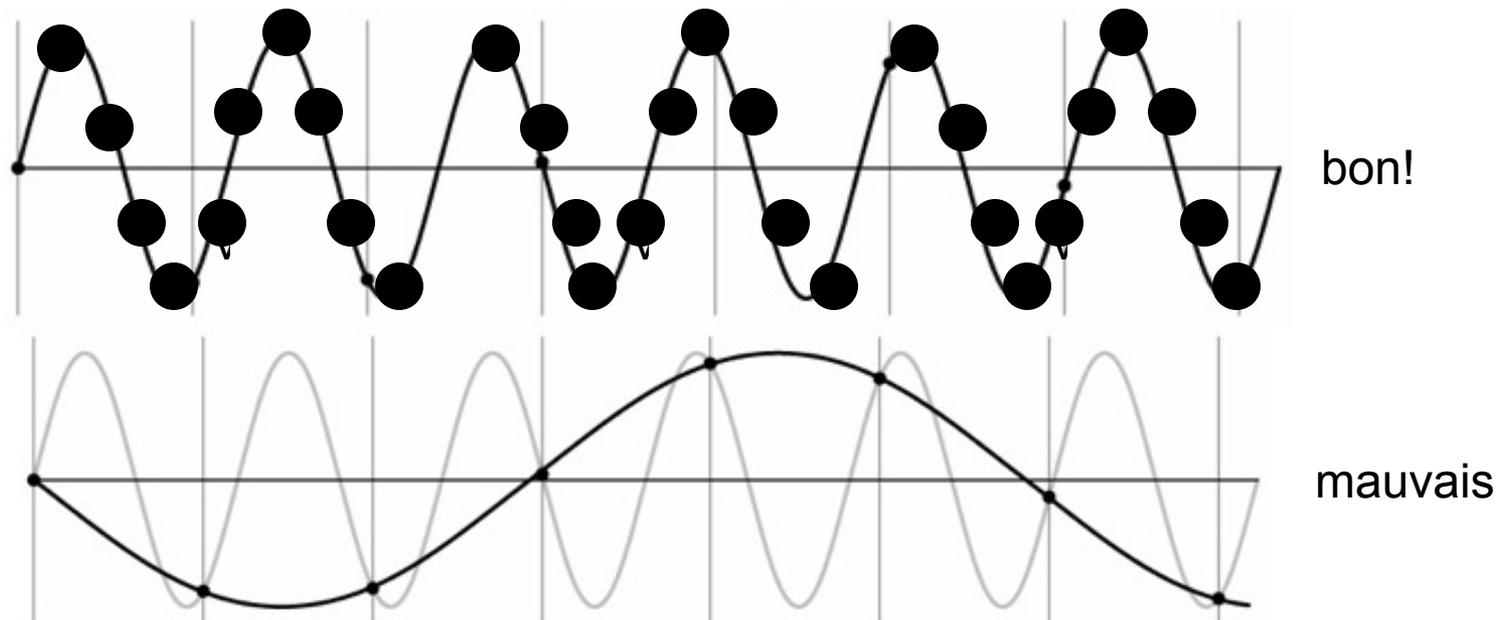
32x32

16x16



Théorème d'échantillonnage Nyquist-Shannon

- La fréquence d'échantillonnage d'un signal devrait être $\geq 2 \times f_{\max}$
 - f_{\max} = fréquence maximale du signal
- Cette condition respectée garantit la reconstruction du signal original



Anti-recouvrement (anti-aliasing)

Solutions:

- Augmenter la fréquence d'échantillonnage!
- Réduire les fréquences qui sont plus grandes que la moitié de la fréquence d'échantillonnage
 - Perte d'information
 - Mieux que le recouvrement spectral!

Algorithme pour re-dimensionner d'un facteur 2

1. Étant donnée une image(h, w)

2. Filtre passe-bas

```
im_blur = imfilter(image, fspecial('gaussian', 7, 1))
```

3. Échantillonner un pixel sur deux

```
im_small = im_blur(1:2:end, 1:2:end);
```

Recouvrement spectral

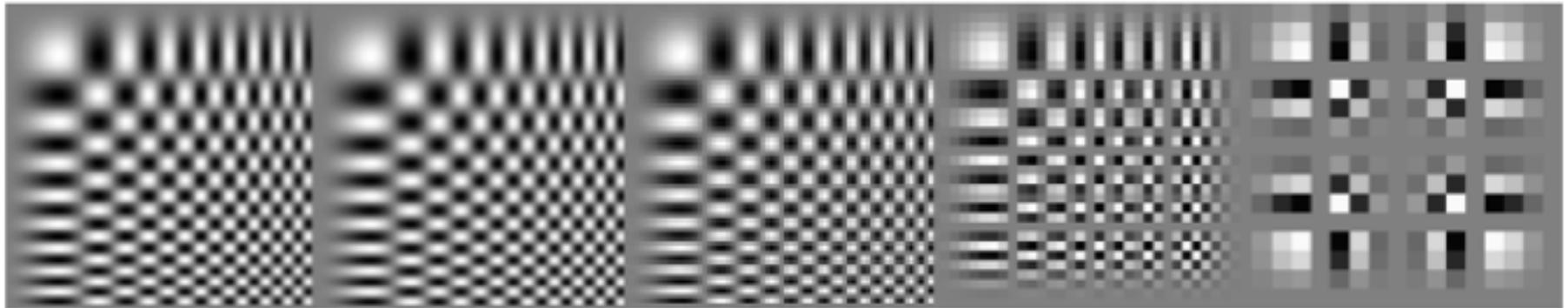
256x256

128x128

64x64

32x32

16x16



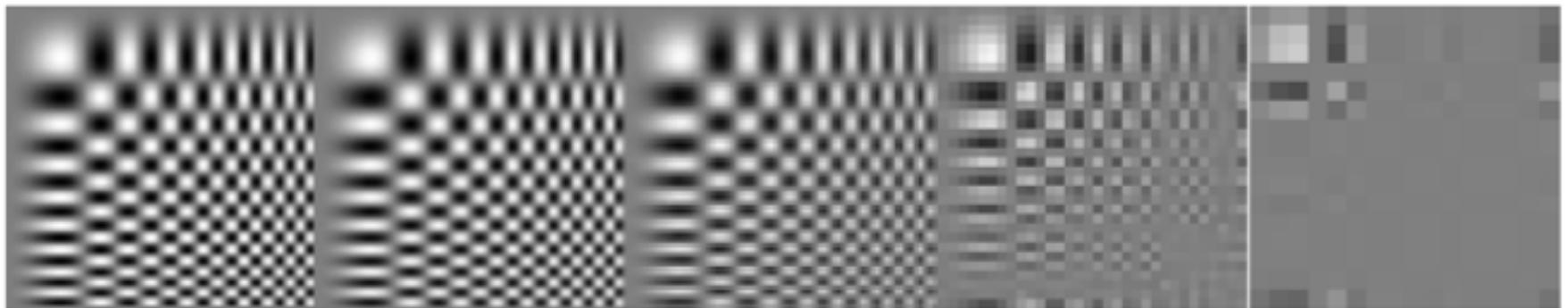
256x256

128x128

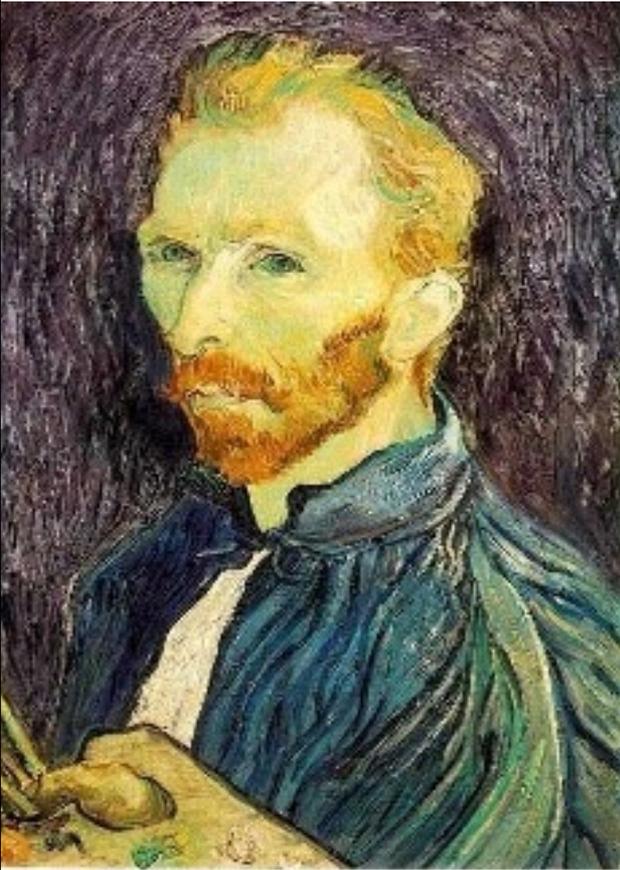
64x64

32x32

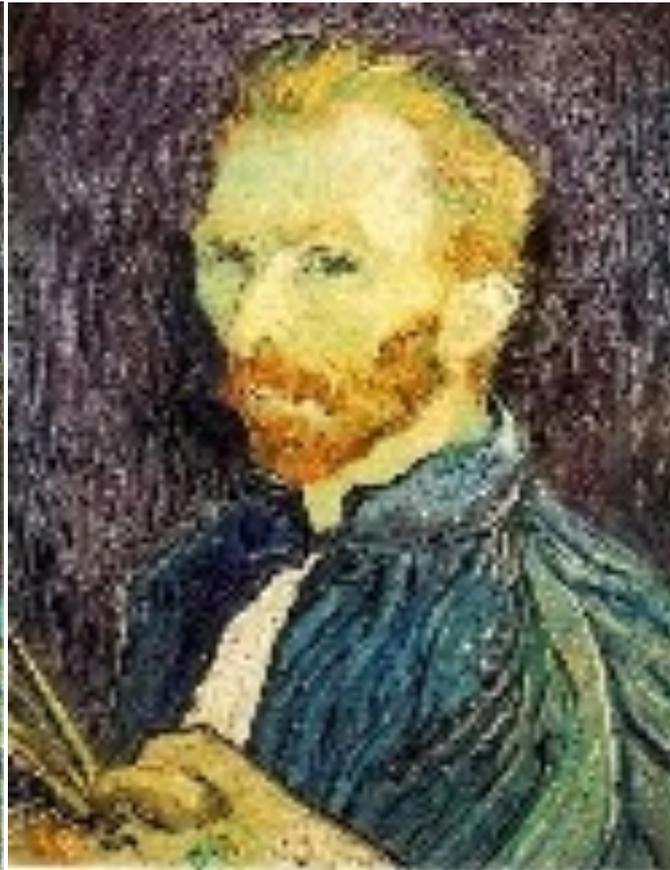
16x16



Échantillonner sans filtrage



1/2

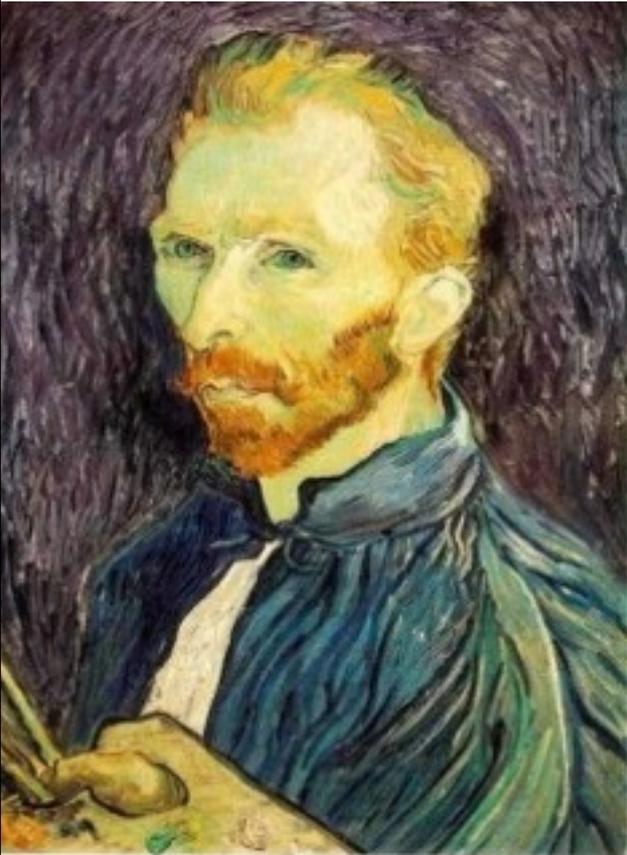


1/4 (2x zoom)

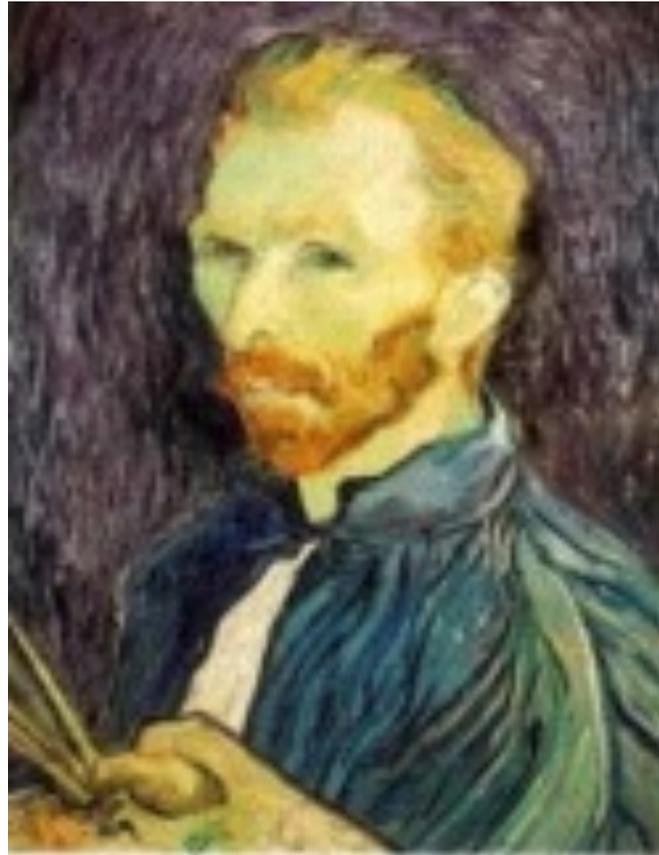


1/8 (4x zoom)

Échantillonner avec filtrage



Gaussian $1/2$



G $1/4$



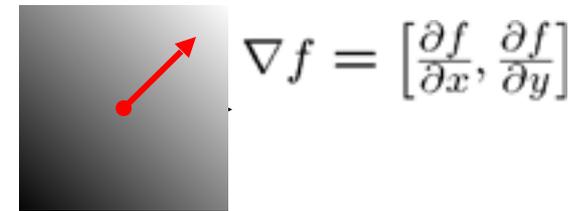
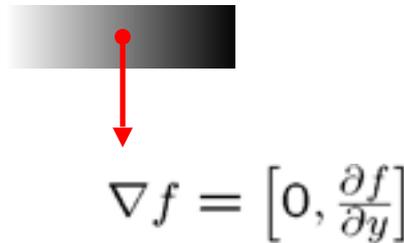
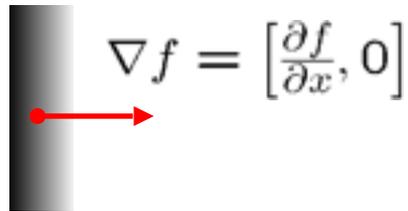
G $1/8$

Gradient

Le gradient d'une image:

$$\nabla f = \left[\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right]$$

Pointe dans la direction du changement le plus rapide en intensité



La direction est donnée par:

$$\theta = \tan^{-1} \left(\frac{\partial f}{\partial y} / \frac{\partial f}{\partial x} \right)$$

- quel est le lien avec la direction de l'arête?

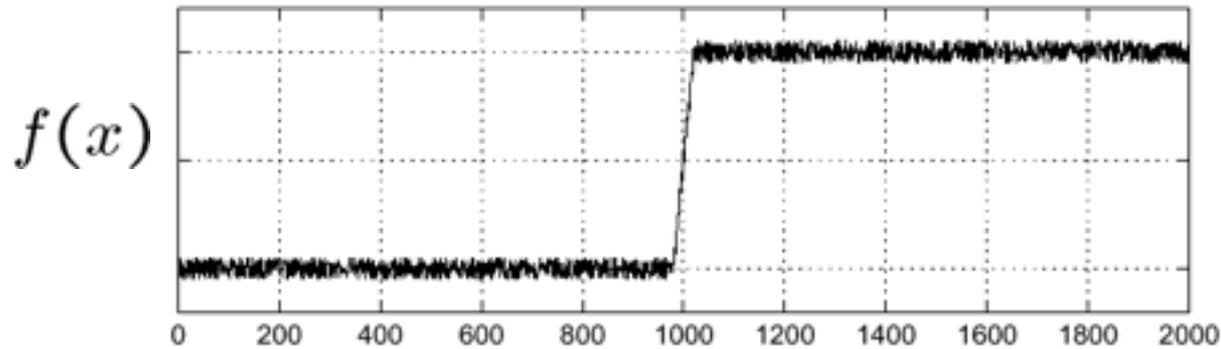
La "force" du gradient est la magnitude:

$$\|\nabla f\| = \sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2}$$

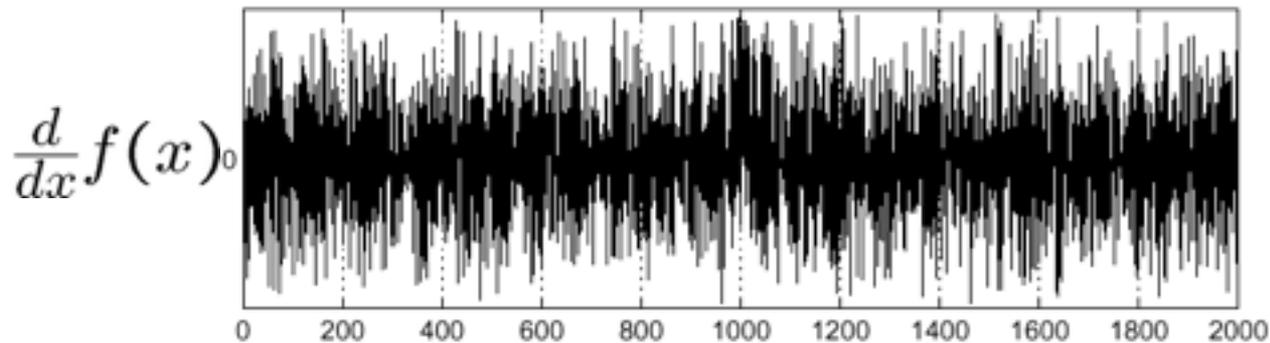
Bruit

Analysons une seule ligne dans l'image

- Affiche l'intensité en fonction de la coordonnée x

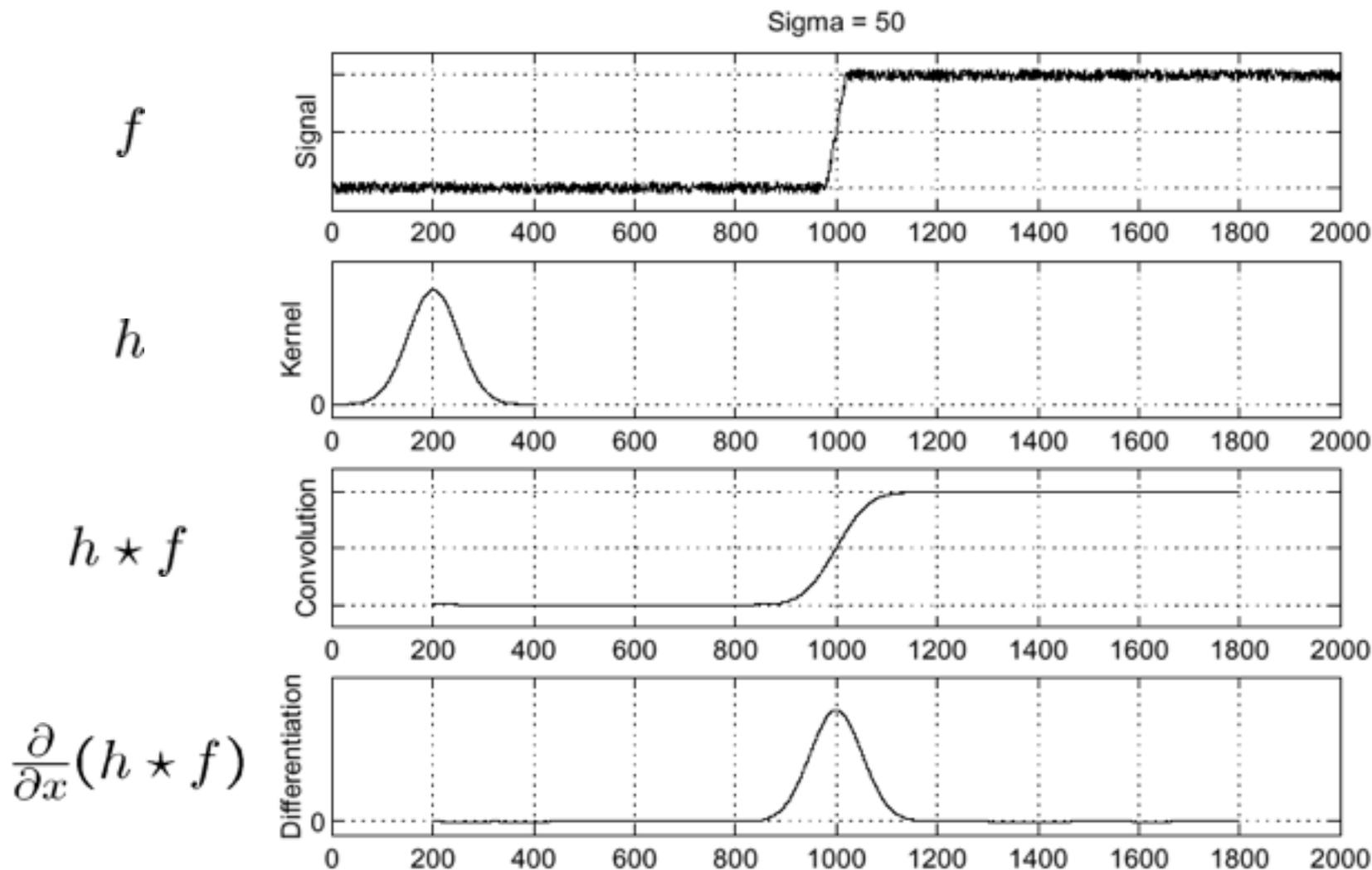


Comment calculer le gradient (la dérivée?)



Où est l'arête?

Solution: adoucir! (filtrer!)



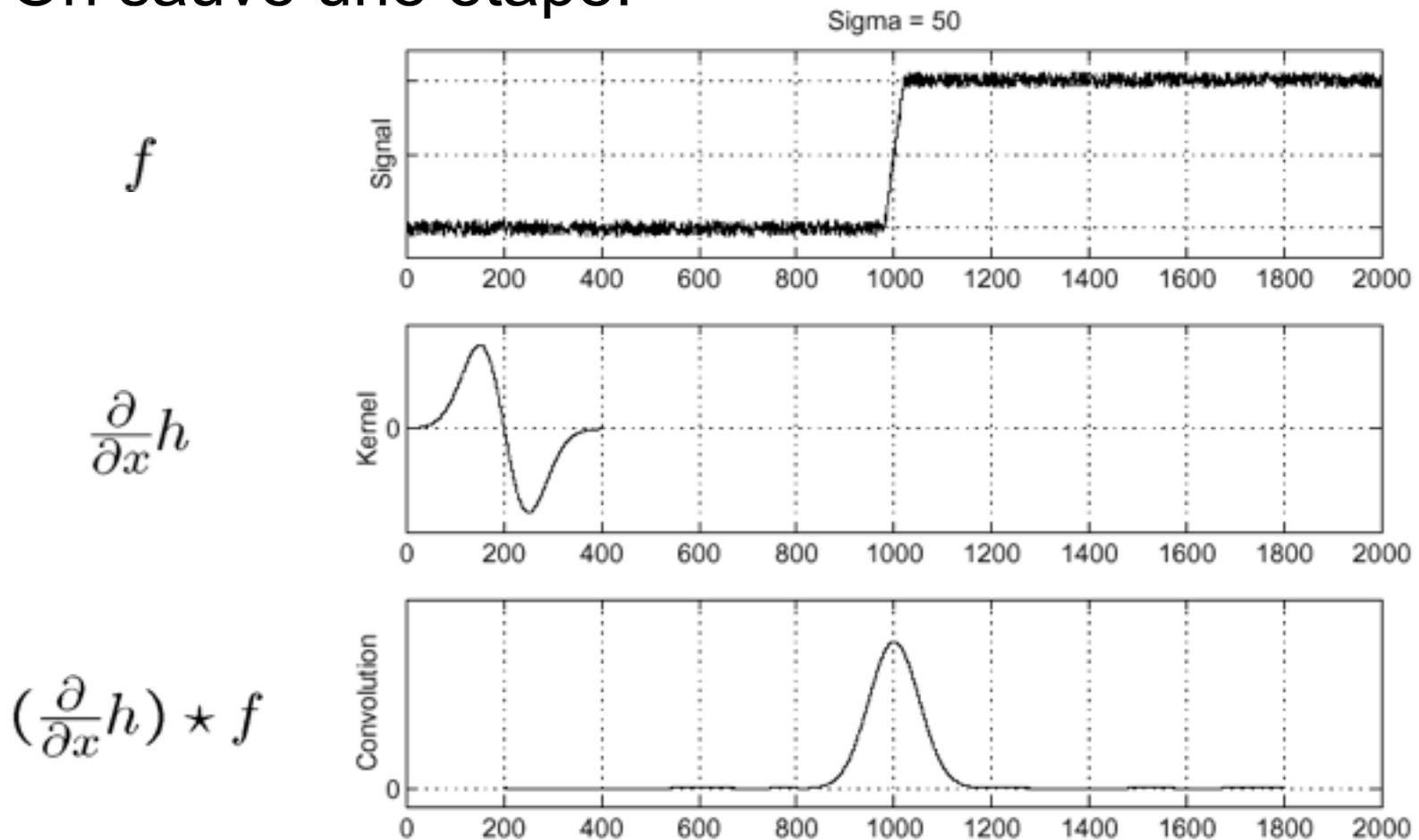
Où est l'arête?

Chercher maximums: $\frac{\partial}{\partial x}(h \star f)$

Théorème sur la dérivée de la convolution

$$\frac{\partial}{\partial x}(h \star f) = \left(\frac{\partial}{\partial x}h\right) \star f$$

On saute une étape:

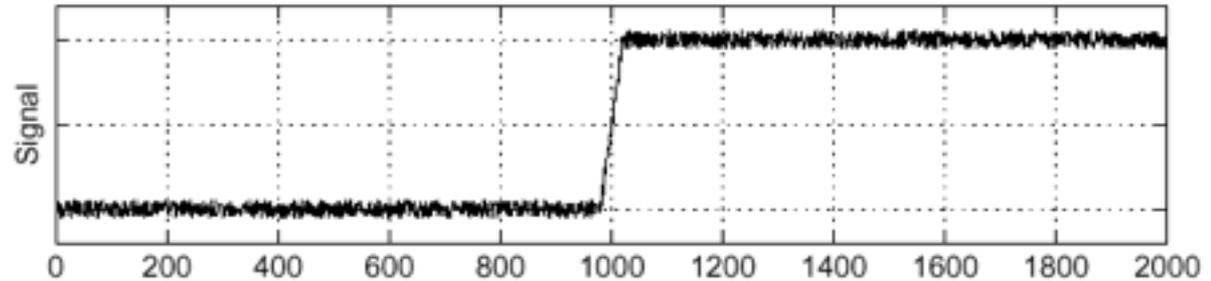


Laplacien d'une gaussienne

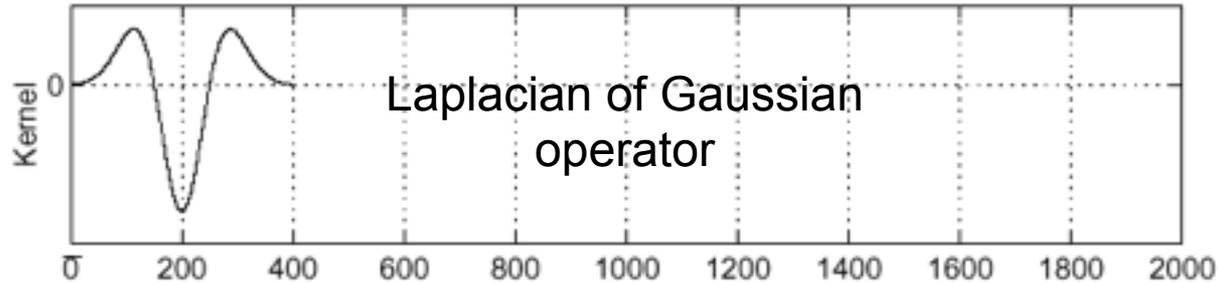
$$\frac{\partial^2}{\partial x^2}(h \star f)$$

Sigma = 50

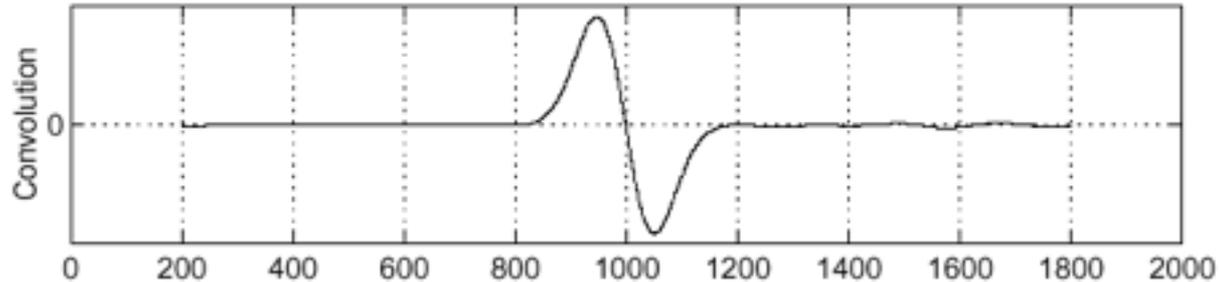
f



$$\frac{\partial^2}{\partial x^2}h$$



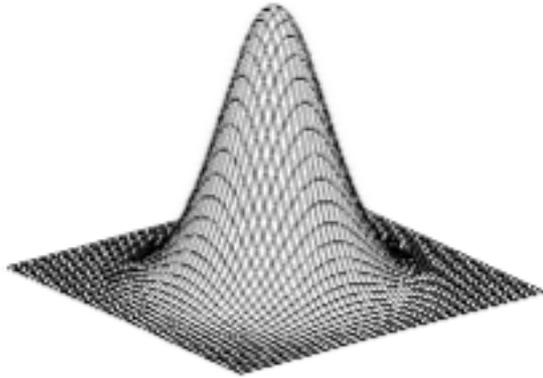
$$\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2}h\right) \star f$$



Où est l'arête?

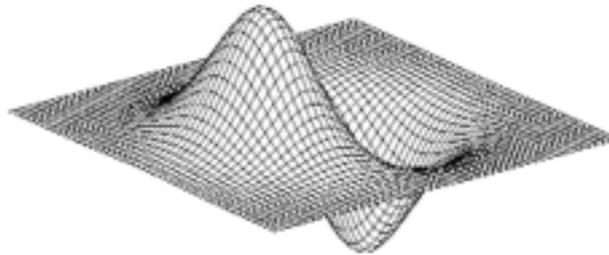
Où le graphe du bas croise 0

Détection d'arête en 2-D



Gaussienne

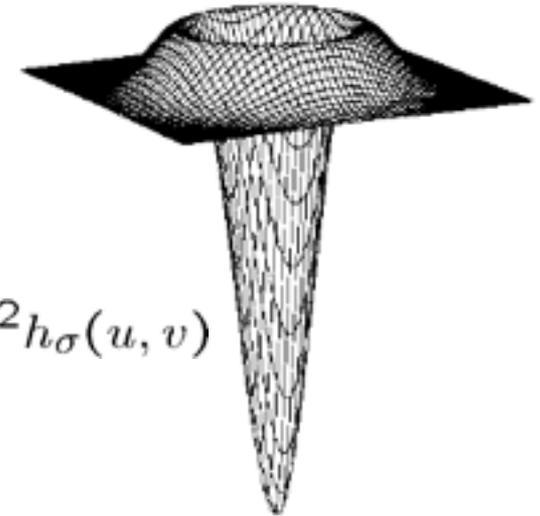
$$h_{\sigma}(u, v) = \frac{1}{2\pi\sigma^2} e^{-\frac{u^2+v^2}{2\sigma^2}}$$



dérivée d'une gaussienne

$$\frac{\partial}{\partial x} h_{\sigma}(u, v)$$

Laplacien d'une gaussienne



$$\nabla^2 h_{\sigma}(u, v)$$

∇^2 est l'opérateur **Laplacien**:

$$\nabla^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}$$